

МЕТРИКИ РАВНОМЕРНО РЕГУЛЯРНЫХ ПРОСТРАНСТВ КАРНО — КАРАТЕОДОРИ И ИХ КАСАТЕЛЬНЫХ КОНУСОВ

А. В. Грешнов

Аннотация: На равномерно регулярных пространствах Карно — Каратеодори доказывается эквивалентность квазиметрик, порожденных различными базисами векторных полей, согласованными с фильтрацией пространства. Доказывается теорема о нильпотентном касательном конусе для равномерно регулярных пространств Карно — Каратеодори, снабженных квазиметриками. Как следствие получается теорема об изоморфизме нильпотентных касательных конусов, определенных в общей выделенной точке.

Ключевые слова: пространства Карно — Каратеодори, нильпотентные группы.

Введение

В работе изучаются свойства отображений равномерно регулярных пространств Карно — Каратеодори и их касательных конусов Громова [1–4], снабженных квазиметриками Карно — Каратеодори. Основной результат представленной работы состоит в следующем. Пусть (O, d_{cc}^1) , (O, d_{cc}^2) — два локальных равномерно регулярных пространства Карно — Каратеодори, где d_{cc}^1, d_{cc}^2 — квазиметрики Карно — Каратеодори (см. определения 2.4–2.6), индуцированные двумя различными гладкими базисами векторного расслоения TO , согласованными с его фильтрацией. Тогда тождественное отображение $\text{Id} : (O, d_{cc}^1) \rightarrow (O, d_{cc}^2)$ является билипшицевым (другими словами, метрики d_{cc}^1, d_{cc}^2 эквивалентны). При этом нильпотентные касательные конусы $(O, d_c^{1,g}), (O, d_c^{2,g})$ этих пространств, определенные в некоторой выделенной точке $g \in O$, изоморфны, а при некоторых дополнительных условиях отображение $\text{Id} : (O, d_{cc}^{1,g}) \rightarrow (O, d_{cc}^{2,g})$ билипшицево.

Равномерно регулярное (или *эквирегулярное*) пространство Карно — Каратеодори [3] — это риманово многообразие M , касательное расслоение TM которого обладает гладким равномерно регулярным горизонтальным распределением H , т. е. образующим следующую *фильтрацию* касательного расслоения:

$$H = H_1 \subset H_2 \subset \dots \subset H_C = TM, \quad C = \text{const}, \quad (1)$$

где H_i определяется в каждой точке $g \in M$ как векторное пространство, натянутое на значения коммутаторов до порядка $i - 1$ включительно горизонтальных векторных полей, и $\dim H_i(g)$ не зависит от выбора точки $g \in M$. Назовем векторные поля $X_1, \dots, X_{\dim M}$, значения которых образуют в точке $g \in M$

Работа выполнена при частичной поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (коды проектов 03–01–00899-а, 05–01–00482-а), гранта ФСОН, гранта им. М. А. Лаврентьева СО РАН №1.

базис пространства $T_g M$, согласованными с фильтрацией (1) в точке $g \in M$, если значения векторных полей $X_1, \dots, X_{\dim H_i}$, $i = 1, \dots, C$, образуют базис подпространства $H_i(g) \subset T_g M$ в точке g . Понятно, что если векторные поля согласованы с фильтрацией (1) в точке $g \in M$, то они будут согласованы с фильтрацией (1) и в некоторой окрестности U точки $g \in M$.

Для каждого векторного поля X_i определим его *формальную степень* $\deg X_i = \min\{j \mid X_i \in H_j\}$. *Расстояние Карно — Каратеодори* между точками $u, v \in M$ определяется как точная нижняя грань длин

$$l(\gamma) = \int_0^{s_0} \langle \dot{\gamma}(s); \dot{\gamma}(s) \rangle^{1/2} ds$$

всех абсолютно непрерывных кривых $\gamma(s)$, $s \in [0, s_0]$, таких, что $\gamma(0) = u$, $\gamma(s_0) = v$, $\dot{\gamma}(s) \in H_1(\gamma(s))$ п. в. (более детальную информацию по анализу на пространствах Карно — Каратеодори и группах Карно читатель может найти, например, в [3–8]).

О квазиметриках Карно — Каратеодори хорошо известен следующий результат, доказанный Найджелом, Стейном и Вэйнгером [9]. Пусть базис векторных полей касательного расслоения TU , согласованный с фильтрацией (1) в U , образован некоторыми коммутаторами горизонтальных векторных полей (см. [9, с. 112]).

Теорема Ball-Box (см. [3, 9, 10]). *Для каждой точки $g \in M$ найдутся ее окрестность U и положительные константы γ, r_0 , не зависящие от выбора точки $v \in U$, такие, что*

$$\text{Box}_{cc}(v, \gamma^{-1}r) \subset \mathcal{B}(v, r) \subset \text{Box}_{cc}(v, \gamma r), \quad r \leq r_0,$$

где $\mathcal{B}(v, r)$ — шар в метрике Карно — Каратеодори, $\text{Box}_{cc}(v, r)$ — шар в квазиметрике, индуцированной выбранным базисом векторных полей.

Понятно, что способ определения векторных полей, согласованных с фильтрацией (1) в некоторой области $U \subset M$, не является единственным. Пусть некоторые гладкие векторные поля X'_i , $i = 1, \dots, \dim M$, отличные от X_i , согласованы с фильтрацией (1) в области U . В § 2 настоящей работы мы доказываем, что квазиметрики, соответствующие X_i, X'_i , $i = 1, \dots, \dim M$, локально эквивалентны (свойство 2.2).

В начале 80-х гг. М. Громов [11] определил расстояние d_{GH} между компактными метрическими пространствами, обобщающее известное определение расстояния по Хаусдорфу между множествами, — *расстояние по Громову — Хаусдорфу*. Используя d_{GH} -сходимость метрических пространств, Громов [12] ввел понятие *касательного конуса* метрического пространства (Z, d) в предписанной точке $g \in Z$ как предел по Громову — Хаусдорфу метрических пространств $(Z, \lambda d)$ при $\lambda \rightarrow \infty$. Касательный конус и связанные с ним понятия оказались полезными в вопросах, связанных с анализом на общих метрических пространствах (см. [2]), группах Карно (см. [13–15]), неголономных многообразиях с метриками Карно — Каратеодори (см. [16–18]), и др.

В 1985 г. Митчелл [1] рассмотрел задачу о существовании касательного конуса для равномерно регулярных пространств Карно — Каратеодори M . В работе [1] им сформулирована теорема о том, что в каждой точке g пространства Карно — Каратеодори с метрикой Карно — Каратеодори d_1 (см. обозначение в [1, с. 39]) касательный конус существует и изометричен нильпотентной группе

Ли с соответствующей метрикой Карно — Каратеодори [1, теорема 1], и предложена схема доказательства этой теоремы. Подход Митчелла, базирующийся на технике работы [19], основан на свойствах вспомогательных метрик Карно — Каратеодори d_r , $r \in [1, \infty)$, порожденных подрасслоениями, натянутыми на векторные поля $(h_r)_*X_1, \dots, (h_r)_*X_{\dim H_1}$ (здесь h_r — неоднородная группа растяжений, согласованная со степенями векторных полей, определенная локально при помощи нормальных координат пространства M): метрики d_r сходятся в смысле Громова — Хаусдорфа к предельной метрике d_∞ при $r \rightarrow \infty$, при этом квазиизометрическое расстояние между пространствами (M, rd_1) и (M, d_r) стремится к 0 при $r \rightarrow \infty$ (см. [1, леммы 3.1, 3.2]). Однако определенная небрежность в изложении, допущенная в [1], породила различные интерпретации и вопросы, связанные с результатами из [1] (см. [7, 16, 17]). В 1996 г. М. Громов в работе [3] ввел понятие *нильпотентного касательного конуса* на равномерно регулярных пространствах Карно — Каратеодори. Нильпотентный касательный конус в точке $g \in M$ определялся как группа Ли, соответствующая алгебре Ли, которая получается в результате равномерного предельного перехода в подходящей системе координат векторных полей $\{(h_{\varepsilon^{-1}})_* \varepsilon^{\deg X_i} X_i\}$, $i = 1, \dots, \dim M$, где векторные поля X_i рассматриваются в некоторой ε -окрестности точки g . На самом деле процедура построения нильпотентного касательного конуса и предел по Громову — Хаусдорфу метрических пространств (M, td_{cc}) при $t \rightarrow \infty$ локально дают нам одно и то же метрическое пространство (см. [3, 18]) — стратифицированную однородную группу [20], снабженную соответствующей квазиметрикой, однако здесь мы не будем обсуждать этот вопрос. Также отметим диссертацию В. Н. Берестовского [21], где доказано существование нильпотентного касательного конуса на локально компактных однородных пространствах с внутренней метрикой.

В §3 нашей работы для локального равномерно регулярного пространства Карно — Каратеодори, снабженного произвольным гладким базисом векторных полей $\{X_i\}$, согласованным с фильтрацией (1), мы строим, используя идею Громова из [3], нильпотентный касательный конус в выделенной точке g (см. определение 3.1) и доказываем, что он локально изоморфен некоторой канонической группе Карно, структурные константы которой, вообще говоря, зависят от выбора $\{X_i\}$ (см. п. 3.2 в §3). Отметим, что наше доказательство теоремы о нильпотентном касательном конусе отличается от предлагаемого в [3] и технически близко работам [9, 22].

Основываясь на работе Митчелла, в 1995 г. Г. Маргулис и Д. Мостов [16] выдвинули концепцию *сс-дифференцируемости* отображений на равномерно регулярных пространствах Карно — Каратеодори, при помощи которой ими изучались свойства квазиконформных отображений. Найдя аргументы работы [16] недостаточными, в 2000 г. Г. Маргулис и Д. Мостов выпустили работу [17], в которой вновь обсуждалась концепция *сс-дифференцируемости*. Одна из основных задач работы [17] — *независимость определения касательного конуса равномерно регулярного пространства Карно — Каратеодори от выбора системы координат*. Касательный конус в точке $t \in M$ в [17] интерпретируется как класс кривых, эквивалентных относительно действия неоднородной группы растяжений кривым $\exp_m h_t \xi$, $\xi \in \mathbb{R}^{\dim M}$ (см. [17, следствия 4.5, 4.6]), групповая операция на касательном конусе определяется посредством формулы

$$\exp \sum_{\omega, j} (\xi_{i, m_0})_j^\omega \widehat{X}_j^\omega \circ \exp \sum_{\omega, j} (\eta_{i, m_0})_j^\omega \widehat{X}_j^\omega (m_0), \quad (2)$$

где m_0 из окрестности точки m (см. [17, замечание на с. 315 и (5.4.1)]). Основной результат работы [17] сформулирован в теореме 5.7, где, в частности, говорится, что касательный конус в точке $m \in M$ является градуированной нильпотентной группой, и умножение этой группы, определяемое при помощи (2), не зависит от выбора римановой метрики на M . Таким образом, касательные конусы, определенные по различным базисам векторных полей, согласованных с фильтрацией (1), и имеющие общую выделенную точку, изоморфны. Отметим, что формула (2) должна однозначно определять элемент вида $\exp \sum_{\omega, j} (\zeta_{i, m_0})_j^\omega \widehat{X}_j^\omega(m_0)$, равный (2), которому соответствует представитель класса эквивалентности кривых с началом в точке m_0 . Такой элемент находится однозначно при помощи формулы Кэмпбелла — Хаусдорфа. Рассмотрим два произвольных базиса векторных полей $\{X_i\}$, $\{X'_i\}$, согласованных с фильтрацией (1). Тогда

$$\lim_{t \rightarrow 0} t_{m_0}^i h_t^{-1} X_i = \widehat{X}_i, \quad \lim_{t \rightarrow 0} t_{m_0}^i (h'_t)^{-1} X'_i = \widehat{X}'_i,$$

где h_t , h'_t — соответствующие группы растяжений, которые определяются посредством $\{X_i\}$, $\{X'_i\}$ соответственно. Заметим, что для полученных наборов векторных полей $\{\widehat{X}_i\}$, $\{\widehat{X}'_i\}$ может и не существовать ни одной фильтрации, с которой они были бы одновременно согласованы (в отличие от исходных базисов). При этом прямые вычисления показывают, что алгебры Ли, натянутые на $\{\widehat{X}_i\}$, $\{\widehat{X}'_i\}$, нильпотентные, градуированные, у них совпадают размерности соответствующих подпространств в фильтрации, но структурные константы этих алгебр Ли *различны*, хотя определенная взаимосвязь между ними наследуется от исходных базисов $\{X_i\}$, $\{X'_i\}$ (ср. (2.1), (2.2), (2.5), (2.6) и (3.15)). Следовательно, и групповые операции соответствующих им групп Ли также *могут быть различны*, поэтому и касательные конусы, определенные по различным базисам векторных полей, согласованных с фильтрацией (1), и имеющие общую выделенную точку, могут быть и не изоморфны. Однако эта проблема в [17] не обсуждается. В § 4 нашей работы мы доказываем, что нильпотентные касательные конусы, определенные по различным базисам векторных полей, согласованных с фильтрацией (1), имеющие общую отмеченную точку, *локально изоморфны* как группы Ли. Напомним [23], что две группы Ли \mathcal{G} и \mathcal{H} локально изоморфны, если существуют такие окрестности единиц $U \subset \mathcal{G}$ и $V \subset \mathcal{H}$ и такой диффеоморфизм $\varphi : U \rightarrow V$, что для любых элементов $a, b \in U$, удовлетворяющих соотношению $ab \in U$, элемент $\varphi(a)\varphi(b)$ принадлежит V и имеет место равенство $\varphi(a)\varphi(b) = \varphi(ab)$. Алгебры Ли локально изоморфных групп Ли изоморфны, изоморфизм осуществляется отображением $(d\varphi)_e$. В § 4 мы строим такой диффеоморфизм (см. следствие 4.1). Также в § 4 мы формулируем простые достаточные условия, которым должны подчиняться базисы векторных полей, согласованные с фильтрацией (1), чтобы квазиметрики соответствующих им нильпотентных касательных конусов, имеющих общую отмеченную точку, были эквивалентны.

Автор благодарен профессору С. К. Водопьянову за интерес к работе и рецензенту за полезные критические замечания.

§ 1. Формула Кэмпбелла — Хаусдорфа

Пусть X — гладкое векторное поле в некоторой ограниченной области U пространства \mathbb{R}^N . Действие X на гладкую в U функцию f в точке $g \in U$

определяется по формуле

$$Xf(g) = \left. \frac{df(\exp tX(g))}{dt} \right|_{t=0}.$$

Следовательно,

$$Xf(\exp tX(g)) = \left. \frac{df(\exp sX \circ \exp tX(g))}{ds} \right|_{s=0} = \frac{df(\exp tX(g))}{dt}$$

при всех $t \in \mathbb{R}$, для которых $\exp tX(g) \in U$. По индукции

$$\begin{aligned} X^n f(\exp tX(g)) &= X(X(\dots(Xf(\exp tX(g)))) \dots) \\ &= \left. \frac{d^n f(\exp sX \circ \exp tX(g))}{ds^n} \right|_{s=0} = \frac{d^n f(\exp tX(g))}{dt^n}. \end{aligned} \quad (1.1)$$

Применяя формулу (1.1) «дважды» для f в точке g , получаем

$$(X^n Y^m f)(g) = \left. \frac{d^{n+m} f(\exp sY \circ \exp tX(g))}{dt^n ds^m} \right|_{s=0, t=0}. \quad (1.2)$$

Предположим, что f, X аналитичны в U . Тогда

$$f(\exp sX(g)) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{a_m s^m}{m!}, \quad \text{где } a_m = X^m f(\exp sX(g))|_{s=0}.$$

Поэтому (формальный) ряд Тейлора с «центром» в $(0, 0)$ для функции $f(\exp sY \circ \exp tX(g))$ имеет вид

$$f(\exp sY \circ \exp tX(g)) = \sum_{m, n \geq 0} \frac{t^n s^m}{n! m!} (X^n Y^m f)(g). \quad (1.3)$$

Запишем выражение $\exp tY \circ \exp tX(g)$ как $\exp Z(t)(g)$. Будем искать $Z(t)$ в виде $tZ_1 + t^2Z_2 + \dots$, где Z_1, Z_2, \dots — некоторые векторные поля, не зависящие от параметра t . По формуле (1.1) выводим

$$\begin{aligned} f(\exp Z(t)(g)) &= f(\exp(tZ_1 + t^2Z_2 + \dots)(g)) \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{((tZ_1 + t^2Z_2 + \dots)^n f)(g)}{n!}. \end{aligned} \quad (1.4)$$

Сравним правые части выражений (1.3) и (1.4) при $s = t$, рассматривая в качестве f координатные функции пространства \mathbb{R}^N . Мы получаем соотношения $X + Y = Z_1, \frac{1}{2}Z_1^2 + Z_2 = \frac{1}{2}X^2 + XY + \frac{1}{2}Y^2$, откуда вытекает, что $Z_2 = \frac{1}{2}[X, Y]$ и т. д. (см. [24]). С ростом n вычисления для Z_n стремительно усложняются. Явная формула для вычисления Z_n получена Е. Б. Дынкиным [25] (см. также [26, лекции 4, 6]):

$$\begin{aligned} Z_n &= Z_n(Y, X) = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \frac{(-1)^{k-1}}{k} \sum_{p, q} \frac{[X^{p_1} Y^{q_1} \dots X^{p_k} Y^{q_k}]}{p_1! q_1! \dots p_k! q_k!} \\ &= \sum_{p, q} C_{p, q} (\text{ad } Y)^{q_k} (\text{ad } X)^{p_k} \dots (\text{ad } Y)^{q_1} (\text{ad } X)^{p_1-1} X, \quad C_{p, q} = \text{const}, \end{aligned} \quad (1.5)$$

где $(\text{ad } A)B = [A, B]$, $(\text{ad } A)^0 B = B$, $p = (p_1, \dots, p_k)$, $q = (q_1, \dots, q_k)$, суммирование распространено на все целые неотрицательные показатели $p_1, q_1, \dots, p_k, q_k$,

для которых $p_i + q_i > 0$, $p_1 + q_1 + \dots + p_k + q_k = n$. Заметим, что в сумме (1.5) приняты следующие соглашения:

$$\begin{aligned} \dots (\operatorname{ad} Y)^{q_1} (\operatorname{ad} X)^{p_1-1} X &= \dots (\operatorname{ad} Y)^{q_1-1} Y, \quad p_1 = 0, \\ \dots (\operatorname{ad} Y)^{q_1} (\operatorname{ad} X)^{p_1-1} X &= 0, \quad p_1 > 1. \end{aligned}$$

В дальнейшем для краткости константы, зависящие только от $C_{p,q}$ и биномиальных коэффициентов, будем обозначать символом \tilde{C} (имея в виду, что они могут быть различными для каждого слагаемого). Таким образом, используя (1.3)–(1.5), можно записать следующий «формальный» ряд Тейлора (см., например, [26]), называемый формулой Кэмбелла — Хаусдорфа в форме Дынкина:

$$\begin{aligned} \exp Y \circ \exp X(g) &= \exp \left(\sum_{n=1}^{\infty} Z_n \right) (g) = \exp \left(\sum_{k=1}^{\infty} \sum_{p,q} \frac{(-1)^{k-1} \cdot (p_1! q_1! \dots p_k! q_k!)^{-1}}{k \cdot (p_1 + q_1 + \dots + p_k + q_k)} \right. \\ &\quad \left. \times [X^{p_1} Y^{q_1} \dots X^{p_k} Y^{q_k}] \right) (g). \quad (1.6) \end{aligned}$$

§ 2. Равномерно регулярные пространства Карно — Каратеодори

2.1. Некоторые определения и обозначения. Пусть $U \subset \mathbb{R}^N$ — некоторая ограниченная область, снабженная римановой метрикой \mathbf{g} . Рассмотрим *горизонтальное* подрасслоение $H_1 \subset TU$, и пусть значения C^M -гладких векторных полей $X_1, \dots, X_{\dim H_1}$ в каждой точке $g \in U$ образуют базис подпространства $H_1(g) \subset T_g U$. Обозначим через $H_i(g)$ подпространство касательного пространства, порожденное значениями всевозможных коммутаторов векторных полей $X_1, \dots, X_{\dim H_1}$ до порядка $i-1$ включительно; при этом считаем, что коммутаторы нулевого порядка векторных полей суть сами эти векторные поля. Полагаем, что векторные поля $X_1, \dots, X_{\dim H_1}$ удовлетворяют на U *условию Хёрмандера* [27], т. е. существует натуральное число n_0 такое, что для каждой точки $g \in U$ найдется $n \leq n_0$, для которого $T_g U = H_n(g)$. *Условие равномерной регулярности (эквивалентности)* [3] подрасслоения H_1 состоит в том, что $\dim H_i(g)$ не зависит от выбора точки $g \in U$. Таким образом, H_i — подрасслоение в TU , и $\dim H_i = h_i$ — размерность подрасслоений H_i для $i = 1, \dots, N$. Также полагаем $\dim H_0 = h_0 = 0$. Пусть $C_U = \min\{n \in \mathbb{N} \mid T_g U = H_n(g)\}$. Далее $M \geq 2C_U$ — фиксированное натуральное число.

По индукции определим векторные поля X_i , $i = 1, \dots, N$, значения которых образуют базис $T_g U$ в каждой точке $g \in U$, следующим образом: на первом шаге к векторным полям X_1, \dots, X_{h_1} , значения которых в точке g образуют базис $H_1(g)$, добавляем векторные поля $X_{h_1+1}, \dots, X_{h_2}$ так, чтобы векторы $X_1(g), \dots, X_{h_2}(g)$ образовывали базис $H_2(g)$; на $(k-1)$ -м шаге к полям $X_1, \dots, X_{h_{k-1}}$ добавляем векторные поля $X_{h_{k-1}+1}, \dots, X_{h_k}$ так, чтобы векторы $X_1(g), \dots, X_{h_k}(g)$ образовывали базис $H_k(g)$. В силу локальности наших рассуждений за $C_U - 1$ шагов получим искомым набор векторных полей X_i , $i = 1, \dots, N$; при этом $X_i \in C^{M+1-\deg X_i}$. (*Формальной*) *степенью* поля X_i называется число $\deg X_i = \min\{j \mid X_i \in H_j\} = \mathbf{i}$. Пусть $Y = \sum_{i=1}^k a_i X_i$, где $a_i \neq 0$ — некоторые непрерывные в U функции. Тогда $\deg Y = \max_i \{\deg X_i \mid i = 1, \dots, k\}$.

Обозначим $h_j = \dim H_j$, $h_{i \pm j} = \dim H_{\deg X_i \pm j}$, $h_{i \pm j} = \dim H_{\deg X_i \pm \deg X_j}$. Заметим, что $h_i + h_j \neq h_{i+j}$. Из определения векторных полей X_i вытекает

следующая таблица коммутаторов:

$$[X_i, X_j] = \sum_{k=1}^{h_{i+j}} C_{(ijk)} X_k, \tag{2.1}$$

где $C_{(ijk)} = C_{(ijk)}(g) - C^{M-C_U}$ -гладкие на U функции.

Пусть значения векторных полей $X_j^B, j = 1, \dots, h_i$, образуют базис $H_i(g)$ в каждой точке $g \in U$. Тогда

$$X_j^B = \sum_{k=1}^{h_j} b_{k,j} X_k, \quad j = 1, \dots, N, \quad \deg X_j^B = \deg X_j, \tag{2.2}$$

где $b_{k,j}$ — некоторые непрерывные в U функции. Пусть T_B, T — матрицы, составленные из вектор-столбцов $X_i^B, X_i, i = 1, \dots, N$, соответственно. Тогда $T_B = TB$, где

$$B = B(g) = (b_{k,j}) = \begin{pmatrix} B_{1,1} & B_{1,2} & B_{1,3} & \dots & B_{1,C_U} \\ 0 & B_{2,2} & B_{2,3} & \dots & B_{2,C_U} \\ 0 & 0 & B_{3,3} & \dots & B_{3,C_U} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & B_{C_U,C_U} \end{pmatrix}, \quad g \in U, \tag{2.3}$$

здесь $B_{k+1,l+1} = (b_{i,j}), h_k < i \leq h_{k+1}, h_l < j \leq h_{l+1}$ для $k, l = 0, \dots, C_U - 1$.

Лемма 2.1. Пусть $X_j^B \in C^{M+1-j}(U)$. Тогда 1) $\det B_{l+1,l+1} \neq 0$, 2) $B \in C^{M+1-C_U}$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. 1. Напомним, что для каждого $j = 1, \dots, C_U$ в любой точке $g \in U$ векторы $X_1^B(g), \dots, X_{h_j}^B(g)$ линейно независимы так же, как и векторы $X_1(g), \dots, X_{h_j}(g)$. В силу (2.2) таблица B — матрица перехода от базиса $X_1^B(g), \dots, X_N^B(g)$ к базису $X_1(g), \dots, X_N(g)$, поэтому $\det B \neq 0$. Тогда п. 1 леммы 2.1 следует из (2.3).

2. Применяя правило Лейбница к тождеству $T_B = TB$, получаем $\dot{T}_B = \dot{T}B + T\dot{B}$, $\ddot{T}_B = \ddot{T}B + 2\dot{T}\dot{B} + T\ddot{B}$ и т. д., откуда $\dot{B} = T^{-1}(\dot{T}_B - \dot{T}B)$, $\ddot{B} = T^{-1}(\ddot{T}_B - \ddot{T}B - 2\dot{T}\dot{B})$ и т. д.

В дальнейшем мы будем рассматривать только такие векторные поля X_i^B , для которых $B \in C^{M+1-C_U}$. Пусть $a_{i,j}$ — элементы матрицы $A = B^{-1}$. Из правила нахождения обратной матрицы получаем, что

$$B^{-1} = A = \begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} & A_{1,3} & \dots & A_{1,C_U} \\ 0 & A_{2,2} & A_{2,3} & \dots & A_{2,C_U} \\ 0 & 0 & A_{3,3} & \dots & A_{3,C_U} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & A_{C_U,C_U} \end{pmatrix}, \tag{2.4}$$

где $A_{k+1,l+1} = (a_{i,j}), h_k < i \leq h_{k+1}$ для $h_l < j \leq h_{l+1}, k, l = 0, \dots, C_U - 1$. Таким образом, $T = T_B A$. Поэтому мы можем записать

$$X_j = \sum_{k=1}^{h_j} a_{k,j} X_k^B, \quad j = 1, \dots, N. \tag{2.5}$$

Обозначим через $E_{i,i}$ единичную матрицу размером $i \times i$. При этом в дальнейшем будем обозначать $E_{N,N} = E$. Расписывая поэлементно тождество $BA = E$, несложно заметить, что $A_{i,i}B_{i,i} = E_{i,i}$.

Используя (2.1)–(2.5) и лемму 2.1, для каждой точки $g \in U$ получаем

$$\begin{aligned} [X_i^B, X_j^B] &= \left[\sum_{l=1}^{h_i} b_{l,i} X_l, \sum_{k=1}^{h_j} b_{k,j} X_k \right] = \sum_{l=1}^{h_i} b_{l,i} \sum_{k=1}^{h_j} b_{k,j} \sum_{t=1}^{h_{l+k}} C_{(lkt)} X_t \\ &\quad - \sum_{l=1}^{h_i} X_l \cdot \sum_{k=1}^{h_j} b_{k,j} (X_k b_{l,i}) + \sum_{k=1}^{h_j} X_k \cdot \sum_{l=1}^{h_i} (X_l b_{k,i}) b_{l,j} = \sum_{m=1}^{h_{i+j}} C_{(ijm)}^B X_m \\ &= \sum_{m=1}^{h_{i+j}} C_{(ijm)}^B \sum_{l=1}^{h_m} a_{l,m} X_l^B = \sum_{s=1}^{h_{i+j}} X_s^B \sum_{k=1}^{h_{i+j}} a_{s,k} C_{(ijk)}^B = \sum_{s=1}^{h_{i+j}} C_{(ijs)}^A X_s^B, \end{aligned} \quad (2.6)$$

где $C_{(ijm)}^B = -C_{(jim)}^B$, $C_{(ijs)}^A = -C_{(jis)}^A - C^{M-C_U}(U)$ -гладкие функции.

В дальнейшем символом $B_e^n(a, r)$ обозначается открытый евклидов шар с центром в точке $a \in \mathbb{R}^n$ радиусом r , $\|x\| = \max\{|x_i| \mid i = 1, \dots, n\}$ для $x = (x_1, \dots, x_n)$.

2.2. Координаты 1-го рода, формула Тейлора и векторные поля.

Из теорем о гладкой зависимости решений обыкновенных дифференциальных уравнений от параметров вытекает (см., например, [24, 28]), что отображение

$$\theta_g^B : (x_1, \dots, x_N) \mapsto \exp\left(\sum_{i=1}^N x_i X_i^B\right)(g), \quad \theta_g(0) = \theta_g(0, \dots, 0) = g,$$

является C^{M+1-C_U} -гладким диффеоморфизмом некоторого шара $B_e^N(0, \epsilon_g^B)$ в некоторую окрестность $O_g^B \subset U$ точки g .

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.1. Набор чисел $(x_1, \dots, x_N) = (\theta_g^B)^{-1} u \in B_e^N(0, \epsilon_g^B)$ называется *координатами 1-го рода* точки $u = \exp\left(\sum_{i=1}^N x_i X_i^B\right)(g)$. Действие *неоднородной группы растяжений* в координатах $(\theta_g^B)^{-1}$ определяется как

$$\delta_\varepsilon : x = (x_1, \dots, x_N) \mapsto (\varepsilon^{\deg X_1} x_1, \dots, \varepsilon^{\deg X_N} x_N) = \delta_\varepsilon x, \quad \varepsilon > 0.$$

Введем обозначение $\Delta_\varepsilon^B = \theta_g^B \circ \delta_\varepsilon \circ (\theta_g^B)^{-1}$.

В дальнейшем в случае, когда $B = E$, при записи тех или иных выражений, связанных с отображением θ_g^E , мы будем опускать символ E . В частности, будем обозначать отображение θ_g^E просто через θ_g .

ОБОЗНАЧЕНИЯ 2.1. Для каждого N -мерного вектора α введем обозначения

$$\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_N) = (\alpha_{(1)}, \dots, \alpha_{(C_U)}),$$

где $\alpha_{(i)}$ — вектор, совпадающий с вектором $(\alpha_{h_{i-1}+1}, \dots, \alpha_{h_i})$. Запись $\alpha = 0$ означает, что все компоненты вектора α равны нулю. Символ $\alpha^{(i)}$ обозначает вектор из \mathbb{R}^N , получающийся из α заменой всех $\alpha_{(j)}$, $j \neq i$, соответствующими (по размерности) векторами 0, символ e_i — N -мерный вектор $(0, \dots, 0, \frac{1}{i}, 0, \dots, 0)$, e — N -мерный вектор $(1, \dots, 1)$. Также для каждого N -мерного мультииндекса $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_N)$ полагаем $|\alpha| = \sum_{i=1}^N \alpha_i$, $|\alpha|_h = \sum_{i=1}^N \alpha_i \deg X_i$, $x^\alpha = x_1^{\alpha_1} \cdot \dots \cdot x_N^{\alpha_N}$ для $x = (x_1, \dots, x_N)$.

Отметим, что $(\theta_g^B)_*^{-1} X_i^B(g) = e_i$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.2. Пусть $P(x) = \sum_{i=1}^l A_i x^{\alpha_i}$, $\alpha_i > 0$, — некоторый полином, записанный в координатах $(\theta_g^B)^{-1}$. Тогда полагаем $\widehat{\deg} P(x) = \min_i \{|\alpha_i|_h\}$. Символом $P_h(x)$ будем обозначать полином такой, что $\widehat{\deg} P_h = \widehat{\deg} P$, $\widehat{\deg}(P - P_h) > \widehat{\deg} P$.

Из определения 2.2 вытекает, что $P_h(\delta_\varepsilon x) = \varepsilon^{\widehat{\deg} P_h} P_h(x)$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.3. Символом O^B обозначается далее некоторая область, содержащаяся в U , такая, что для каждой точки $g \in O^B$ выполняется

$$O^B \subset \theta_g^B(B_\varepsilon^N(0, \varepsilon^B)) \subset U, \quad \text{где } \varepsilon^B = \inf\{\varepsilon_g^B \mid g \in O^B\}.$$

Введем обозначения

$$\begin{aligned} X_x^B &= \sum_{i=1}^N x_i X_i^B = \sum_{i=1}^N x_i \left(\sum_{j=1}^{h_i} b_{j,i} X_j \right) = \sum_{i=1}^N P_i^x X_i, \\ X_x &= X_x^E = \sum_{i=1}^N x_i X_i, \quad tx = (tx_1, \dots, tx_N). \end{aligned} \quad (2.7)$$

Лемма 2.2. (1) Рассмотрим векторные поля $Z_{n+1} = Z_{n+1}(X_y^B, X_x^B)$, $n \in \mathbb{N}$, из (1.5). Тогда существуют C^{M+1-C_U-n} -гладкие функции $F_{\alpha,\beta}^{j,B} = F_{\alpha,\beta}^{j,B}(g)$, $g \in U$, такие, что

$$\begin{aligned} Z_{n+1}(X_y^B, X_x^B) &= \sum_{j=1}^N q_j^{n+1}(x, y) X_j, \quad q_j^{n+1} = \sum_{\substack{\alpha, \beta > 0, |\alpha + \beta| = n+1, \\ |\alpha + \beta|_h \geq \mathbf{j}}} F_{\alpha,\beta}^{j,B} x^\alpha \cdot y^\beta \\ &= \sum_{\substack{k, m=1, \\ k > m}}^N \sum_{\substack{|\gamma + \delta| = n-1, \\ |\gamma + e_k + \delta + e_m|_h \geq \mathbf{j}}} G_{\gamma, \delta, k, m}^{j,B} x^\gamma \cdot y^\delta (x_k y_m - x_m y_k). \end{aligned} \quad (2.8)$$

(2) Если для мультииндексов α, β из (2.8) выполняется $|\alpha + \beta|_h = \mathbf{j}$, то

$$\begin{aligned} F_{\alpha,\beta}^{j,B} &= \sum_{\substack{k, l=1, \\ \mathbf{1} + \mathbf{k} = \mathbf{j}}}^{h_{j-1}} \tilde{C} \sum_{\substack{\alpha_1 > 0, \alpha_1 + e_m = \alpha, \\ |\alpha_1 + \beta|_h = \mathbf{1}, |e_m|_h = \mathbf{k}}} C_{(klj)} F_{\alpha_1, \beta}^{l,B} b_{m,k} \\ &\quad + \sum_{\substack{k, l=1, \\ \mathbf{1} + \mathbf{k} = \mathbf{j}}}^{h_{j-1}} \tilde{C} \sum_{\substack{\beta_1 > 0, \beta_1 + e_k = \beta, \\ |\alpha + \beta_1|_h = \mathbf{1}, |e_k|_h = \mathbf{k}}} C_{(klj)} F_{\alpha, \beta_1}^{l,B} b_{m,k}. \end{aligned}$$

Если для некоторых $k, m \in \mathbb{N}$, $N \geq k > m \geq 1$, мультииндексы γ, δ из (2.8) удовлетворяют условию $|\gamma + e_k + \delta + e_m|_h = \mathbf{j}$, то

$$\begin{aligned} G_{\gamma, \delta, k, m}^{j,B} &= \sum_{\substack{l, p=1, \\ \mathbf{1} + \mathbf{p} = \mathbf{j}}}^{h_{j-3}} \tilde{C} \sum_{\substack{\gamma_1 \geq 0, \gamma_1 + e_i = \gamma, |e_i|_h = \mathbf{1}, \\ |\gamma_1 + \delta + e_k + e_m|_h = \mathbf{p}}} C_{(lpj)} G_{\gamma_1, \delta, k, m}^{p,B} b_{i,l} \\ &\quad + \sum_{\substack{l, p=1, \\ \mathbf{1} + \mathbf{p} = \mathbf{j}}}^{h_{j-3}} \tilde{C} \sum_{\substack{\delta_1 \geq 0, \delta_1 + e_i = \delta, |e_i|_h = \mathbf{1}, \\ |\delta_1 + \gamma + e_k + e_m|_h = \mathbf{p}}} C_{(lpj)} G_{\gamma, \delta_1, k, m}^{p,B} b_{i,l}. \end{aligned}$$

(3) Для каждого $j = 1, \dots, N$ выполняется $F_{e_i, e_k}^{j, B} = -F_{e_k, e_i}^{j, B}$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. (1) Имеем $Z_2(X_y^B, X_x^B) = \tilde{C}[X_y^B, X_x^B]$. Используя (2.1), (2.2), для коммутатора первого порядка получаем

$$\begin{aligned} [X_y^B, X_x^B] &= \sum_{k, l=1}^N [y_k X_k^B, x_l X_l^B] = \sum_{\substack{k, l=1, \\ \mathbf{j} \leq \mathbf{k}+1}}^N \sum_{j=1}^{h_{\mathbf{k}+1}} C_{(klj)}^B y_k x_l X_j \\ &= \sum_{\substack{k > l, \\ \mathbf{j} \leq \mathbf{k}+1}}^{h_{\mathbf{k}+1}} \sum_{j=1}^{h_{\mathbf{k}+1}} C_{(klj)}^B (y_k x_l - x_k y_l) X_j. \quad (2.9) \end{aligned}$$

Утверждение леммы 2.2 для Z_2 следует из (2.9), при этом $F_{e_l, e_k}^{j, B} = \tilde{C}_{(klj)}^B = C_{0, 0, e_l, e_k}^{j, B} = -F_{e_k, e_l}^{j, B}$, $j = 1, \dots, N$.

Предположим, что каждый коммутатор векторных полей X_x^B, X_y^B порядка $k \leq n$, где n — фиксированное натуральное число, равен $\sum_{j=1}^N H_j X_j$, где

$$H_j = \sum_{\substack{\alpha > 0, \beta > 0, |\alpha + \beta| = k+1, \\ |\alpha + \beta|_h \geq j}} F_{\alpha, \beta}^{j, B} x^\alpha \cdot y^\beta, \quad F_{\alpha, \beta}^j \in C^{M - C_U + 1 - k}(U).$$

Используя (2.1), (2.2), (2.7), коммутатор порядка $n + 1$ полей X_x^B, X_y^B записываем в виде

$$\begin{aligned} A_x^{n+1} &= \left[\sum_{i=1}^N P_k^x X_k, \sum_{j=1}^N H_j X_j \right] = \sum_{k, j=1}^N P_k^x H_j [X_k, X_j] - \sum_{k=1}^N \left(\sum_{j=1}^N H_j X_j \right) P_k^x \cdot X_k \\ &+ \sum_{j=1}^N \left(\sum_{k=1}^N P_k^x X_k \right) H_j \cdot X_j = \sum_{l=1}^N \left(\sum_{k, j} C_{(kjl)} P_k^x H_j \right) \cdot X_l - \sum_{k=1}^N \left(\sum_{j=1}^N H_j X_j \right) P_k^x \cdot X_k \\ &+ \sum_{j=1}^N \left(\sum_{k=1}^N P_k^x X_k \right) H_j \cdot X_j = A_{x,1}^{n+1} + A_{x,2}^{n+1} + A_{x,3}^{n+1} \end{aligned}$$

или в виде

$$\begin{aligned} A_y^{n+1} &= \sum_{l=1}^N \left(\sum_{k, j} C_{(kjl)} P_k^y H_j \right) \cdot X_l - \sum_{k=1}^N \left(\sum_{j=1}^N H_j X_j \right) P_k^y \cdot X_k \\ &+ \sum_{j=1}^N \left(\sum_{k=1}^N P_k^y X_k \right) H_j \cdot X_j = A_{y,1}^{n+1} + A_{y,2}^{n+1} + A_{y,3}^{n+1} \end{aligned}$$

(коэффициенты P_k^y определяются аналогично P_k^x). В силу симметрии достаточно рассмотреть только $A_{x,i}^{n+1}$. Из определения полиномов P_k^x следует, что $\widehat{\deg} P_k^x \geq \deg X_k$, а по индукционному предположению $\widehat{\deg} H_j \geq \deg X_j$. Кроме того, из (2.1) вытекает, что $\deg X_l \leq \deg X_j + \deg X_k$. Поэтому

$$A_{x,1}^{n+1} = \sum_{l=1}^N P_l^1 x^\alpha y^\beta X_l, \quad P_l^1 \in C^{M - C_U + 1 - n}(U), \quad |\alpha + \beta|_h \geq \deg X_l. \quad (2.10)$$

Очевидно, что

$$\deg\left(\sum_{j=1}^N H_j X_j\right) P_k^x > \deg X_k, \quad \deg\left(\sum_{k=1}^N P_k^x X_k\right) H_j > \deg X_j.$$

Поэтому

$$A_{x,2}^{n+1} + A_{x,3}^{n+1} = \sum_{l=1}^N P_l^2 x^\alpha y^\beta X_l, \quad P_l^2 \in C^{M-C_U-n}(U), \quad |\alpha + \beta|_h > \deg X_l. \quad (2.11)$$

Учитывая (1.5), (2.10), (2.11), получаем

$$q_j^{n+1} = \sum_{\substack{\alpha, \beta > 0, |\alpha + \beta| = n+1, \\ |\alpha + \beta|_h \geq j}} F_{\alpha, \beta}^{j, B} x^\alpha \cdot y^\beta. \quad (2.12)$$

Равенство

$$q_j^{n+1} = \sum_{k, m=1}^N \sum_{\substack{|\gamma + \delta| = n-1, \\ \gamma, \delta \geq 0, k > m \geq 0}} G_{\gamma, \delta, k, m}^{j, B} x^\gamma \cdot y^\delta (x_k y_m - x_m y_k)$$

доказывается с учетом (1.5), (2.1), (2.2) и (2.7) методом математической индукции так же, как и (2.12).

(2) Из (2.9), (2.10) получаем, что выражения вида $F_{\alpha, \beta}^{j, B} x^\alpha y^\beta$, в которых $|\alpha + \beta|_h = \deg X_j$, и $G_{\gamma, \delta, k, m}^{j, B} x^\gamma y^\delta (x_k y_m - x_m y_k)$, где $|\gamma + e_k + \delta + e_m|_h = \deg X_j$, являются слагаемыми сумм $A_{x,1}^{n+1}$, $A_{y,1}^{n+1}$. Из соображений симметрии рассмотрим сумму $A_{x,1}^{n+1}$. Введем обозначения

$$A_{x,1}^{n+1} = \sum_{l=1}^N \left(\sum_{k, j} C_{(kjl)} P_k^x H_j \right) \cdot X_l = \sum_{l=1}^N Q_l X_l.$$

Тогда, используя определение 2.2, имеем

$$(Q_l)_h = \sum_{\substack{k, j, \\ \mathbf{k} + \mathbf{j} = 1}} C_{(kjl)} \sum_{\substack{\alpha_1, \beta, e_m, \\ |\alpha_1 + \beta|_h = \mathbf{j}, |e_m|_h = \mathbf{k}}} F_{\alpha_1, \beta}^{j, B} x^{\alpha_1} \cdot y^\beta \cdot b_{m, k} x_m,$$

откуда вытекает п. 2 леммы 2.2.

(3) Следует из антикоммутативности скобки Пуассона.

Лемма 2.3. (1) Существуют C^{M+1-C_U-n} -гладкие в U функции $F_{\alpha, \beta}^{j, A} = F_{\alpha, \beta}^{j, A}(g)$ такие, что

$$\begin{aligned} Z_{n+1}(X_y^B, X_x^B) &= \sum_{j=1}^N q_j^{n+1}(x, y) X_j^B, \quad q_j^{n+1} = \sum_{\substack{\alpha, \beta > 0, |\alpha + \beta| = n+1, \\ |\alpha + \beta|_h \geq j}} F_{\alpha, \beta}^{j, A} x^\alpha \cdot y^\beta \\ &= \sum_{\substack{k, m=1, \\ k > m}}^N \sum_{\substack{|\gamma + \delta| = n-1, \\ |\gamma + e_k + \delta + e_m|_h \geq j}} G_{\gamma, \delta, k, m}^{j, A} x^\gamma \cdot y^\delta (x_k y_m - x_m y_k). \end{aligned}$$

(2) В случае $|\alpha + \beta|_h = \mathbf{j}$ имеет место равенство

$$F_{\alpha,\beta}^{j,A} = \sum_{\substack{k,l=1, \\ \mathbf{1}+\mathbf{k}=\mathbf{j}}}^{h_{j-1}} \tilde{C}C_{(klj)} \sum_{\substack{\alpha_1>0, \alpha_1+e_k=\alpha, \\ |\alpha_1+\beta|_h=1}} \widehat{F}_{\alpha_1,\beta}^{l,A} + \sum_{\substack{k,l=1, \\ \mathbf{1}+\mathbf{k}=\mathbf{j}}}^{h_{j-1}} \tilde{C}C_{(klj)} \sum_{\substack{\beta_1>0, \beta_1+e_k=\beta, \\ |\alpha+\beta_1|_h=1}} \widehat{F}_{\alpha,\beta_1}^{l,A}.$$

Если для некоторых $k, m \in \mathbb{N}$, $N \geq k > m \geq 1$, мультииндексы γ, δ удовлетворяют условию $|\gamma + e_k + \delta + e_m|_h = \mathbf{j}$, то

$$G_{\gamma,\delta,k,m}^{j,A} = \sum_{\substack{l,p=1, \\ \mathbf{1}+\mathbf{p}=\mathbf{j}}}^{h_{j-3}} \tilde{C}C_{(lpj)} \sum_{\substack{\gamma_1 \geq 0, \gamma_1+e_l=\gamma, \\ |\gamma_1+\delta+e_k+e_m|_h=\mathbf{p}}} \widehat{G}_{\gamma_1,\delta,k,m}^{p,A} \\ + \sum_{\substack{l,p=1, \\ \mathbf{1}+\mathbf{p}=\mathbf{j}}}^{h_{j-3}} \tilde{C}C_{(lpj)} \sum_{\substack{\delta_1 \geq 0, \delta_1+e_l=\delta, \\ |\delta_1+\gamma+e_k+e_m|_h=\mathbf{p}}} \widehat{G}_{\gamma,\delta_1,k,m}^{p,A}.$$

3) Для каждого $j = 1, \dots, N$ выполняется $F_{e_i, e_k}^{j,A} = -F_{e_k, e_i}^{j,A}$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Лемма 2.3 доказывается так же, как и лемма 2.2, с использованием (2.6).

ОБОЗНАЧЕНИЯ 2.2. В дальнейшем функции $F_{\alpha,\beta}^{i,B}$, $G_{\gamma,\delta,k,m}^{j,B}$, $F_{\alpha,\beta}^{j,A}$, $G_{\gamma,\delta,k,m}^{j,A}$, удовлетворяющие условиям пп. 2 лемм 2.2, 2.3, будем обозначать соответственно через $\widehat{F}_{\alpha,\beta}^{i,B}$, $\widehat{G}_{\gamma,\delta,k,m}^{j,B}$, $\widehat{F}_{\alpha,\beta}^{j,A}$, $\widehat{G}_{\gamma,\delta,k,m}^{j,A}$.

Поскольку отображение θ_g является диффеоморфизмом, существует единственное гладкое векторное поле $\sum_{i=1}^N P_i^B X_i$ такое, что

$$\sum_{i=1}^N P_i^B X_i = \exp(sX_y^B) \circ \exp(tX_x^B)(g) = E(tx, sy), \quad t, s \in [0, 1], \quad g \in O \cap O^B. \quad (2.13)$$

ЗАМЕЧАНИЕ 2.1. Отметим, что здесь для каждой матрицы B из (2.3) мы рассматриваем лишь такие $g \in O \cap O^B$ и открытое множество $W \subset B_e^N(0, \epsilon^B)$, $x, y \in W$, для которых формула (2.13) имеет смысл. Например, O', W — области такие, что $g \in O' \subset (O \cap O^B)$, $x \in W$, $\exp(X_x^B)(g) \subset (O \cap O^B)$. Понятно, что локально такие области O', W всегда существуют. В дальнейшем при рассмотрении (2.13) или подобных соотношений мы не будем без необходимости детализировать области изменения соответствующих параметров.

Из теорем о гладкой зависимости решений обыкновенных дифференциальных уравнений от параметров и начальных данных (см., например, [28]) вытекает, что $P_i^B = P_i^B(tx, sy) \in C^{M-C_U+1}(B_e^{2N}(0, \text{const} \cdot \epsilon))$, $i = 1, \dots, N$.

Лемма 2.4. Для функций P_i^B из (2.13) справедливы следующие разложения Тейлора:

$$P_i^B(x, y) = P_i^x + P_i^y + \sum_{\substack{\alpha, \beta > 0, \\ 2 \leq |\alpha + \beta| \leq M - C_U}} F_{\alpha,\beta}^{i,B}(g) x^\alpha \cdot y^\beta + R_i^B(x, y) = \overline{P}_i^B(x, y) + R_i^B(x, y), \quad (2.14)$$

где функции $F_{\alpha,\beta}^{i,B}(g) \in C^2(O \cap O^B)$ из (2.8), P_i^x, P_i^y из (2.7), мультииндексы α и β удовлетворяют условию

$$\deg X_i \leq |\alpha + \beta|_h, \quad (2.15)$$

а остатки $R_i^B(x, y) \in C^{C_U+1}(B_e^{2N}(0, \text{const} \cdot \epsilon))$ — соотношениям

$$R_i^B(x, y) = o(\|(x, y)\|^{M-C_U}). \quad (2.16)$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Так как $\theta_g \in C^{M-C_U+1}$, отображение $E(sx, sy)$ из (2.13) C^{M-C_U+1} -гладко зависит от sx, sy . Пусть $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2)$. Используя (1.3), где в качестве f рассматриваются координатные функции, для вектор-функции $E(sx, sy)$ можно записать следующее разложение Тейлора:

$$E(sx, sy) = \sum_{|\alpha|=1}^{M-C_U} \frac{s^{|\alpha|}}{\alpha_1! \alpha_2!} (X_x^B)^{\alpha_1} (X_y^B)^{\alpha_2} (g) + o(\|(sx, sy)\|^{M-C_U}). \quad (2.17)$$

Пусть $E(sx, sy) = \exp(Z(xs, ys))(g)$. Так как $\theta_g \in C^{M-C_U+1}$, для вектор-функции $Z(xs, ys)$ справедливо разложение

$$Z(sx, sy) = \sum_{i=1}^{M-C_U} Z_i s^i + G(sx, sy),$$

где

$$Z_i = \frac{1}{i!} \frac{d^i Z(0)}{ds^i} = \sum_{\substack{\alpha, \beta \geq 0, \\ |\alpha + \beta| = i}} \frac{d^{\alpha + \beta} Z(0)}{dx^\alpha dy^\beta} \frac{x^\alpha \cdot y^\beta}{\alpha! \beta!}, \quad G(sx, sy) = o(\|(sx, sy)\|^{M-C_U}).$$

Применяя разложение для $Z(sx, sy)$, можно записать

$$E(sx, sy) = \exp\left(\sum_{i=1}^{M-C_U} Z_i s^i + G(sx, sy)\right)(g) = \exp\left(\sum_{i=1}^{M-C_U} Z_i s^i\right)(g) + o(s^{M-C_U}). \quad (2.18)$$

Пусть $\sum_{i=1}^{M-C_U} Z_i s^i = V$. Используя формулу (1.4), где в качестве f рассматриваются координатные функции, имеем

$$\exp(Vt)(g) = \left(\sum_{j=1}^{M-C_U} \frac{V^j t^j}{j!}\right)(g) + o((ts)^{M-C_U}). \quad (2.19)$$

Заменяя первое слагаемое в (2.18) на (2.19) при $t = 1$, получаем

$$E(sx, sy) = \left(\sum_{j=1}^{M-C_U} \left(\sum_{i=1}^{M-C_U} Z_i s^i\right)^j (j!)^{-1}\right)(g) + o(s^{M-C_U}). \quad (2.20)$$

Сравнивая коэффициенты при s^i в соотношениях (2.17) и (2.20), заключаем, что $Z_i, i = 1, \dots, M - C_U$, совпадают с вектор-функциями (1.5). Тогда, полагая в (2.17) $s = 1$ и учитывая (2.8), приходим к результату леммы 2.4.

Рассмотрим на U некоторые функции $f_i \in C^{M-C_U+1}(U), i = 1, \dots, N$. Обозначим $f = (f_1, \dots, f_N)$. Используя (2.1), получаем

$$[X_i^{f_i}, X_j](g) = \sum_{k=1}^{h_{i+j}} C_{(ijk)} f_i X_k(g) - (X_j f_i) X_i = \sum_{k=1}^{h_{i+j}} C_{(ijk)}^{f_i} X_k, \quad (2.21)$$

где $C_{(ijk)}^{f_i}(g) - C^{M-C_U}$ -гладкие функции, тождественно равные 0 в случае $\deg X_k > \deg X_i + \deg X_j$. Из теорем о существовании и единственности решений обыкновенных дифференциальных уравнений [28] вытекает существование числа $\epsilon^f > 0$ и области O^f таких, что для любого вектора $y = (y_1, \dots, y_N)$, $\|y\| < \epsilon^f$, и любых чисел $s, t \in [0, 1]$ найдется единственное векторное поле $\sum_{i=1}^N P_i^f X_i$ такое, что

$$\exp\left(\sum_{i=1}^N P_i^f(tx, sy)X_i\right)(g) = \exp\left(\sum_{i=1}^N sy_i X_i^{f_i}\right) \circ \exp(tX_x)(g), \quad g \in O \cap O^f. \quad (2.22)$$

При этом $P_i^f = P_i^f(tx, sy) \in C^{M-C_U+1}(B_e^{2N}(0, \epsilon^f))$, $i = 1, \dots, N$. Используя те же рассуждения, что и при доказательстве леммы 2.4, и (2.21), получаем следующее утверждение.

Лемма 2.5. Для функций $P_i^f, i = 1, \dots, N$, входящих в (2.22), справедливы следующие разложения Тейлора:

$$P_i^f(x, y) = x_i + f_i(g)y_i + \sum_{\substack{2 \leq |\alpha+\beta| \leq M-C_U \\ \alpha > 0, \beta > 0}} F_{\alpha, \beta}^{i, f}(g)x^\alpha \cdot y^\beta + R_i^f(x, y) = \bar{P}_i^f(x, y) + R_i^f(x, y), \quad \deg X_i \leq |\alpha+\beta|_h,$$

где

$$F_{\alpha, \beta}^{i, f}(g) \in C^2(O \cap O^f), \quad R_i^f(x, y) = o(\|(x, y)\|^{M-C_U}) \in C^{M-C_U+1}(B_e^{2N}(0, \text{const} \cdot \epsilon)).$$

При этом $F_{\alpha, e_i}^{i, f}(g) = f_i(g)\hat{F}_{\alpha, e_i}^i(g)$ в случае $\deg X_i = |\alpha + e_i|_h$.

ЗАМЕЧАНИЕ 2.2. Отметим, что $\bar{P}_i^e = \bar{P}_i$, где \bar{P}_i из (2.14).

Лемма 2.6. Координаты векторного поля

$$\tilde{X}_i^{f_i} = (\theta_g^{-1})_* X_i^{f_i} = \sum_{j=1}^N z_i^{j, f_i} \frac{\partial}{\partial x_j}$$

в стандартном базисе $\frac{\partial}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial x_N}$ в точке $x = (x_1, \dots, x_N)$ совпадают с i -м столбцом матрицы

$$\left. \frac{\partial(P_1^f, \dots, P_N^f)}{\partial(y_1, \dots, y_N)}(x, y) \right|_{(y_1, \dots, y_N) = (0, \dots, 0)}.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Используя лемму 2.5 и (2.7), имеем

$$\gamma(s) = \exp(sX_i^{f_i}) \circ (\exp X_x)(g) = \exp\left(\sum_{k=1}^N P_k^f(x, se_i)X_k\right)(g).$$

Таким образом, $\theta_g^{-1}\gamma(s) = (P_1^f(x, se_i), \dots, P_N^f(x, se_i))$, где $P_i^f(x, se_i)$ — гладкие функции. Следовательно, вектор $\dot{\gamma}(s)|_{s=0} = (\theta_g^{-1})_* X_i^{f_i}$ имеет координаты

$$\left(\left. \frac{dP_1^f(x, se_i)}{ds} \right|_{s=0}, \dots, \left. \frac{dP_N^f(x, se_i)}{ds} \right|_{s=0} \right).$$

Отсюда вытекает лемма 2.6.

Лемма 2.7. Для коэффициентов z_i^{j,f_i} из леммы 2.6 справедливы следующие разложения Тейлора:

$$z_i^{j,f_i} = \delta_{ji} f_i(g) + \sum_{\substack{2 \leq |\alpha + e_i| \leq M - C_U, \\ \deg X_j \leq |\alpha + e_i|_h}} F_{\alpha, e_i}^{j,f}(g) x^\alpha + \rho_i^{j,f}(x),$$

где

$$\rho_i^{j,f}(x) = \left. \frac{\partial R_j^f(x, y)}{\partial y_i} \right|_{y=0} = o(\|x\|^{M - C_U - 1}).$$

При этом $F_{\alpha, e_i}^{j,f}(g) = f_i(g) \widehat{F}_{\alpha, e_i}^j(g)$ в случае $\deg X_i = |\alpha + e_i|_h$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Лемма 2.7 вытекает из лемм 2.5, 2.6.

Из леммы 2.7 получаем, в частности, что $\widetilde{X}_i^{f_i}(0) = f_i(g) e_i$.

Следствие 2.1. Координаты векторного поля

$$\widetilde{X}_i = (\theta_g^{-1})_* X_i = \sum_{j=1}^N z_i^j \frac{\partial}{\partial x_j}$$

в стандартном базисе $\frac{\partial}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial x_N}$ в точке $x = (x_1, \dots, x_N)$ совпадают с i -м столбцом матрицы

$$\left. \frac{\partial(P_1, \dots, P_N)}{\partial(y_1, \dots, y_N)}(x, y) \right|_{(y_1, \dots, y_N) = (0, \dots, 0)},$$

где P_i из леммы 2.4 ($B = E$). Для коэффициентов z_i^j справедливы следующие разложения Тейлора:

$$z_i^j = \delta_{ji} + \sum_{\substack{2 \leq |\alpha + e_i| \leq M - C_U, \\ \deg X_j \leq |\alpha + e_i|_h}} F_{\alpha, e_i}^j(g) x^\alpha + \rho_i^j(x),$$

где

$$\rho_i^j(x) = \left. \frac{\partial R_j(x, y)}{\partial y_i} \right|_{y=0} = o(\|x\|^{M - C_U - 1}).$$

При этом $F_{\alpha, e_i}^j(g) = \widehat{F}_{\alpha, e_i}^j(g)$ в случае $\deg X_i = |\alpha + e_i|_h$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Следствие вытекает из замечания 2.2 и лемм 2.4–2.7.

Поскольку отображение θ_g^B является диффеоморфизмом, существует единственное гладкое векторное поле $\sum_{i=1}^N P_i^A X_i^B$ такое, что

$$\exp\left(\sum_{i=1}^N P_i^A X_i^B\right)(g) = \exp(sX_y^B) \circ \exp(tX_x^B)(g), \quad t, s \in [0, 1], \quad g \in O^B.$$

Используя теоремы о гладкой зависимости решений обыкновенных дифференциальных уравнений от параметров и начальных данных [28], получаем, что $P_i^A = P_i^A(tx, sy) \in C^{M - C_U + 1}(B_e^{2N}(0, \text{const} \cdot \epsilon^B))$, $i = 1, \dots, N$.

Лемма 2.8. Для функций P_i^A справедливы следующие разложения Тейлора:

$$\begin{aligned} P_i^A(x, y) &= x_i + y_i + \sum_{\substack{\alpha, \beta > 0, \\ 2 \leq |\alpha + \beta| \leq M - C_U}} F_{\alpha, \beta}^{i, A}(g) x^\alpha \cdot y^\beta + R_i^A(x, y) \\ &= \bar{P}_i^A(x, y) + R_i^A(x, y), \quad \deg X_i \leq |\alpha + \beta|_h, \end{aligned}$$

где $F_{\alpha, \beta}^{i, A}(g) \in C^2(O^B)$, $R_i^A(x, y) = o(\|(x, y)\|^{M - C_U}) \in C^{C_U + 1}(B_e^{2N}(0, \epsilon^B))$. Координаты векторного поля

$$\tilde{X}_i^A = (\theta_g^B)^{-1} X_i^B = \sum_{j=1}^N z_i^{j, A} \frac{\partial}{\partial x_j}$$

в стандартном базисе $\frac{\partial}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial x_N}$ в точке $x = (x_1, \dots, x_N)$ совпадают с i -м столбцом матрицы

$$\left. \frac{\partial(P_1^A, \dots, P_N^A)}{\partial(y_1, \dots, y_N)}(x, y) \right|_{(y_1, \dots, y_N) = (0, \dots, 0)},$$

и для коэффициентов $z_i^{j, A}$ справедливы следующие разложения Тейлора:

$$z_i^{j, A} = \delta_{ji} + \sum_{\substack{2 \leq |\alpha + e_i| \leq M - C_U, \\ \mathbf{j} \leq |\alpha + e_i|_h}} F_{\alpha, e_i}^{j, A}(g) x^\alpha + \rho_i^{j, A}(x),$$

где

$$\rho_i^{j, A}(x) = \left. \frac{\partial R_j^A(x, y)}{\partial y_i} \right|_{y=0} = o(\|x\|^{M - C_U - 1}).$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. С учетом таблицы (2.6) и леммы 2.3 лемма 2.8 получается тем же способом, что и леммы 2.4, 2.6.

2.3. Равномерно регулярные пространства Карно — Каратеодори и их квазиметрики.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.4. Пусть A — некоторое множество. *Квазиметрикой* в A (см. [29]) называют отображение $d : A \times A \rightarrow \mathbb{R}^+ \cup 0$, обладающее следующими свойствами:

- 1) $d(u, v) \geq 0$, $d(u, v) = 0$ тогда и только тогда, когда $u = v$;
- 2) $d(u, v) \leq c_1 d(v, u)$ для некоторой константы c_1 , не зависящей от выбора $u, v \in A$;
- 3) $d(u, v) \leq c_2(d(u, w) + d(w, v))$ для некоторой константы c_2 , не зависящей от выбора $u, v, w \in A$.

Из определения области O^B вытекает, что для любых точек $u, v \in O^B$ найдется единственное векторное поле X_y^B такое, что $u = \exp(X_y^B)(v)$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.5. *Квазиметрика Карно — Каратеодори* $d_{cc}^B(u, v)$, где $v, u \in O^B$, соответствующая набору векторных полей X_i^B , определяется как

$$d_{cc}^B(u, v) = \max\{|y_i|^{1/\deg X_i} \mid i = 1, \dots, N\}.$$

Введем обозначение $\text{Vox}_{cc}^B(g, r) = \{x \in O^B \mid d_{cc}^B(g, x) < r\}$. Из определений 2.1, 2.5 получаем $\Delta_\varepsilon^B : \text{Vox}_{cc}^B(g, r_0) \rightarrow \text{Vox}_{cc}^B(g, \varepsilon r_0)$.

Свойство 2.1. (1) Функция d_{cc}^B является квазиметрикой на O^B ;
 (2) функция d_{cc}^B непрерывна по каждому аргументу.

Доказательство. (1) Из соображений «симметрии», см. (2.1), (2.6), достаточно доказать свойство 2.1 для функции d_{cc} . П. 1 определения 2.4 очевиден. Для доказательства п. 2 введем обозначения $v = \exp V(u)$. Тогда $u = \exp(-V)(v)$, поэтому $d_{cc}(u, v) = d_{cc}(v, u)$, откуда вытекает п. 2 определения 2.4.

Проверим п. 3 определения 2.4. Пусть

$$w = \exp\left(\sum_{i=1}^N w_i X_i\right)(u), \quad v = \exp\left(\sum_{i=1}^N v'_i X_i\right)(w).$$

С другой стороны, $v = \exp\left(\sum_{i=1}^N v_i X_i\right)(u)$. Используя лемму 2.8 ($B = E$) и условие $M \geq 2C_U$, можно записать

$$v_t = \sum_{\substack{|\alpha+\beta|_h \geq \deg X_t, \\ |\alpha+\beta| \leq C_U}} c_{\alpha,\beta} \cdot (v')^\alpha \cdot w^\beta, \quad t = 1, \dots, N,$$

где функции $c_{\alpha,\beta} = c_{\alpha,\beta}(v', w, \tilde{C})$ равномерно ограничены в O некоторой константой $D_1 = D_1(\tilde{C}, N, C_U, \epsilon)$. Докажем методом математической индукции оценку

$$|(v')^\alpha \cdot w^\beta|^{\frac{1}{\deg X_t}} \leq \text{const} \left(\sum_{i=1}^N |v'_i|^{\frac{1}{\deg X_i}} + \sum_{i=1}^N |w_i|^{\frac{1}{\deg X_i}} \right), \quad t = 1, \dots, N, \quad (2.23)$$

где шаг индукции — степень поля X_t . Если $\deg X_t = 1$, то, очевидно,

$$|(v')^\alpha \cdot w^\beta| \leq \sum_{i=1}^N |v'_i|^{\frac{1}{\deg X_i}} + \sum_{i=1}^N |w_i|^{\frac{1}{\deg X_i}}.$$

Пусть для $\deg X_t = n$, где $n \geq 1$, оценка (2.23) доказана. Рассмотрим случай $\deg X_t = n + 1$. Достаточно рассмотреть мультииндексы α, β такие, что $\alpha_{(i)} = \beta_{(i)} = 0$ для $i = n + 1, \dots, C_U$ и $\alpha_{(n)} + \beta_{(n)} > 0$, см. обозначения 2.1. Тогда, используя индукционное предположение, неравенство Юнга и обозначения 2.1, для $n + 1$ имеем

$$\begin{aligned} |(v')^\alpha \cdot w^\beta|^{\frac{1}{n+1}} &= |(v')^\alpha \cdot w^{\beta - e_m} \cdot w_m|^{\frac{1}{n+1}} \leq \text{const} (|(v')^\alpha \cdot w^{\beta - e_m}| + |w_m|^{\frac{1}{n}}) \\ &\leq \dots \leq \text{const} \left(|(v')^{\alpha - \alpha^{(n)}} \cdot w^{\beta - \beta^{(n)}}|^{\frac{1}{n}} + \sum_{l=h_{n-1}+1}^{h_n} (\alpha_l |v'_l|^{1/n} + \beta_l |w_l|^{1/n}) \right) \\ &\leq \text{const} \left(\sum_{i=1}^{h_n} |v'_i|^{\frac{1}{\deg X_i}} + |w_i|^{\frac{1}{\deg X_i}} \right), \quad \deg X_m = n. \end{aligned}$$

Таким образом, оценка (2.23) доказана. Используя (2.23), получаем

$$\begin{aligned} |v_t|^{\frac{1}{\deg X_t}} &\leq \sum_{\substack{|\alpha+\beta|_h \geq \deg X_t, \\ |\alpha+\beta| \leq C_U}} (c_{\alpha,\beta} \cdot (v')^\alpha \cdot w^\beta)^{\frac{1}{\deg X_t}} \\ &\leq c_1 \sum_{\substack{|\alpha+\beta|_h \geq \deg X_t, \\ |\alpha+\beta| \leq C_U}} ((v')^\alpha \cdot w^\beta)^{\frac{1}{\deg X_t}} \leq c_2 \left(\sum_{i=1}^N |v'_i|^{\frac{1}{\deg X_i}} + |w_i|^{\frac{1}{\deg X_i}} \right), \end{aligned}$$

где $c_1 = c_1(D_1, C_U, N)$, $c_2 = c_2(c_1, C_U, N)$. Отсюда следует, что

$$\begin{aligned} d_{cc}(u, v) &= \max_j \{|v_j|^{\frac{1}{\deg X_j}}\} \leq Q(\max_k \{|v'_k|^{\frac{1}{\deg X_k}}\} + \max_l \{|w_l|^{\frac{1}{\deg X_l}}\}) \\ &= Q(d_{cc}(u, w) + d_{cc}(w, v)), \quad Q = Q(C_U, \epsilon, N) = \text{const}. \end{aligned}$$

(2) П. 2 свойства 2.1 вытекает из определения 2.5 и теорем о существовании, единственности и непрерывной зависимости решений обыкновенных дифференциальных уравнений от параметров [28].

Предложение 2.1. *Найдутся положительная функция $\tau = \tau(r) = 1 + o(r^{M-2C_U})$ и константы $C > 0$, $r_0 > 0$, зависящие от ϵ^B , C_U , N , такие, что для любой точки $g \in O^B$ верно*

$$\mathcal{A}^B = \bigcup_{x \in \text{Box}_{cc}^B(g, r)} \text{Box}_{cc}^B(x, \epsilon) \subseteq \text{Box}_{cc}^B(g, \tau r + C\epsilon), \quad 0 < \epsilon, r \leq r_0.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Из соображений «симметрии», см. (2.1), (2.6), достаточно доказать предложение 2.1 для расстояния d_{cc} . Для каждой точки $x \in \mathcal{A}$ имеем

$$x = \exp\left(\sum_{i=1}^N \xi^{\deg X_i} \beta_i X_i\right) \circ \exp\left(\sum_{i=1}^N \varrho^{\deg X_i} \alpha_i X_i\right)(g), \quad \varrho < r, \xi < \epsilon,$$

где $\|\alpha\| = \|\beta\| = 1$, $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_N)$, $\beta = (\beta_1, \dots, \beta_N)$. Используя леммы 2.4, 2.5, получаем

$$x = \exp\left(\sum_{k=1}^N \left(\varrho^k (\alpha_k + \omega_k) + \sum_{i=0}^{k-1} a_{i,k} \varrho^i \xi^{k-i}\right) X_k\right)(g) = \exp\left(\sum_{k=1}^N p_k X_k\right)(g),$$

где $\omega_k = o(\varrho^{M-2C_U})$ и коэффициенты $a_{i,k}$, $k = 1, \dots, N$, зависящие от α , β , \tilde{C} , ϵ , r , равномерно относительно g ограничены. С другой стороны, каждая точка $y_\gamma \in \text{Box}_{cc}(g, cr + C\epsilon)$, $c, C > 0$, представляется в виде

$$y_\gamma = \exp\left(\sum_{k=1}^N \gamma_k (c\varrho + C\xi)^k X_k\right)(g) = \exp\left(\sum_{k=1}^N \gamma_k \left(\sum_{\substack{i+j=k, \\ i,j=0,\dots,k}} C_{\mathbf{k}}^j c^i \varrho^i C^j \xi^j\right) X_k\right)(g),$$

где $C_{\mathbf{k}}^j$ — коэффициенты из формулы бинома Ньютона, $\varrho < r$, $\xi < \epsilon$, $\|\gamma\| = 1$, $\gamma = (\gamma_1, \dots, \gamma_N)$. По формуле Тейлора имеем $|\alpha_k + \omega_k|^{\frac{1}{k}} \leq |1 + |\omega_k||^{\frac{1}{k}} \leq 1 + c_k |\omega_k|$ для некоторых констант $c_k > 0$, не зависящих от ϱ и g . Полагаем $c = 1 + \tilde{c}(\varrho)$, где $\tilde{c} = \max_{k=1,\dots,N} c_k \cdot \max_{k=1,\dots,N} |\omega_k|$, и пусть константа C такова, что $|a_{\mathbf{k}-j,k}| < c^{\mathbf{k}-j} C^j C_{\mathbf{k}}^j$ для всех подходящих j, k . Тогда $x \in \text{Box}_{cc}(g, cr + C\epsilon)$. Действительно, рассмотрим точки $u = \exp\left(\sum_{k=1}^N p_k X_k\right)(g) \in \mathcal{A}$, $d_{cc}(u, g) = |p_k|^{\frac{1}{k}}$, и y_γ , где $\gamma = e_k$. Используя определения p_k , c и C , имеем $d_{cc}(u, g) < d_{cc}(y_\gamma, g)$, откуда $u \in \text{Box}_{cc}(g, cr + C\epsilon)$. Предложение 2.1 доказано.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.6. *Локальным равномерно регулярным пространством Карно — Каратеодори называется метрическое пространство (O^B, d_{cc}^B) .*

Свойство 2.2. Пусть $\tilde{O} \subset O \cap O^B$ — некоторая область. Найдутся константы ε_0 , G , зависящие от ϵ , ϵ_B , N , C_U , $\|B\|$, где B — матрица (2.3), такие, что

$$\text{Вох}_{cc}(u, G^{-1}\varepsilon) \subset \text{Вох}_{cc}^B(u, \varepsilon) \subset \text{Вох}_{cc}(u, G\varepsilon), \quad \varepsilon \leq \varepsilon_0, \quad u \in \tilde{O}.$$

Таким образом, квазиметрики d_{cc} и d_{cc}^B локально эквивалентны в \tilde{O} .

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. По определению имеем

$$\text{Вох}_{cc}^B(u, \varepsilon) = \left\{ \bigcup_{\tilde{\varepsilon} < \varepsilon} \exp \left(\sum_{i=1}^N \tilde{\varepsilon}^i y_i X_i^B \right) (u) \mid \|y\| = 1, \quad y = (y_1, \dots, y_N) \right\}.$$

Используя (2.2), (2.7), получаем

$$X_{\delta\varepsilon y}^B = \sum_{k=1}^N P_k^{\delta\varepsilon y} X_k = \sum_{k=1}^N \tilde{\varepsilon}^k f_k X_k = \sum_{k=1}^N \tilde{\varepsilon}^k X_k^{f_k}, \quad \text{где } f_k = \tilde{\varepsilon}^{-k} P_k^{\delta\varepsilon y}. \quad (2.24)$$

Пусть $f = (f_1, \dots, f_N)$. Согласно лемме 2.1 найдется константа C_0 такая, что

$$C_0^{-1} \|y_{(l)}\| \leq \|B_{l+1, l+1} y_{(l)}\| \leq C_0 \|y_{(l)}\|, \quad l = 1, \dots, C_U, \quad (2.25)$$

и оценка (2.25) выполняется равномерно в \tilde{O} . Более того, выбирая ε_0 достаточно малым, мы всегда можем полагать, учитывая (2.24), что

$$C_0^{-1} \|f_{(l)}\| \leq \|B_{l+1, l+1} y_{(l)}\| \leq C_0 \|f_{(l)}\|, \quad l = 1, \dots, C_U. \quad (2.26)$$

Используя (2.24) и лемму 2.7, в системе координат $\theta_u^{-1} = x$ получаем следующую задачу Коши:

$$\begin{cases} \dot{x}(s) = \sum_{j=1}^N \tilde{\varepsilon}^j \tilde{X}_j^{f_j}(s), & x(s) = (x_1(s), \dots, x_N(s)), \\ x(0) = 0, & s \in [0, 1]. \end{cases} \quad (2.27)$$

Так как отображение θ_u^{-1} — диффеоморфизм, имеем $\|x(s)\| \leq \text{const}$. Кроме того, по теореме о гладкой зависимости решений обыкновенных дифференциальных уравнений от параметров будет $x_i = x_i(y) \in C^{M-C_U+1}(B_e^N(0, \text{const} \cdot \epsilon))$, $i = 1, \dots, N$. Интегрируя (2.27), получаем

$$\|x(1)\| \leq \text{const} \tilde{\varepsilon}. \quad (2.28)$$

Из леммы 2.7 и (2.27), (2.28) для $i > h_1$ следует, что

$$\dot{x}_i(s) = \tilde{\varepsilon} \sum_{m=1}^{h_1} z_m^{i, f_m} + O(\tilde{\varepsilon}^2) = O(\tilde{\varepsilon}^2),$$

откуда $\|x_{(i)}(1)\| \leq \text{const} \tilde{\varepsilon}^2$ для $i = 2, \dots, C_U$. Предположим, что для $i = k, \dots, C_U$ доказаны оценки

$$\|x_{(i)}(1)\| \leq \text{const} \tilde{\varepsilon}^k. \quad (2.29)$$

Тогда по лемме 2.6 и (2.27), (2.29) для $i > h_k$ имеем

$$\dot{x}_i(s) = \sum_{k=1}^{h_k} \tilde{\varepsilon}^k z_k^{i, f_k} + O(\tilde{\varepsilon}^{k+1}) = O(\tilde{\varepsilon}^{k+1}).$$

Таким образом, по индукции нами установлены оценки

$$|x_i(1)| \leq \text{const } \varepsilon^i, \quad i = 1, \dots, N. \quad (2.30)$$

Интегрируя (2.27) и используя лемму 2.7, оценки (2.30) и определение 2.2, получаем

$$x_k(1) = \varepsilon^k f_k + \int_0^1 \left(\sum_{i=1}^{h_{k-1}} (P_i^{\delta_\varepsilon y})_h \sum_{\substack{2 \leq |\alpha + e_i| \leq C_U, \\ \mathbf{k} = |\alpha + e_i|_h}} \widehat{F}_{\alpha, e_i}^k(g) x^\alpha \right) ds + o(\varepsilon^{C_U}), \quad k = 1, \dots, N. \quad (2.31)$$

Заметим, что выражения $(P_i^{\delta_\varepsilon y})_h$ из (2.31) зависят только от тех $y_i b_{i,j}$, для которых $\max\{\deg X_i, \deg X_j\} < \deg X_k$. Поэтому из (2.24)–(2.26), (2.31) вытекает, что для всякого набора y , $\|y\| = 1$, найдется число $1 \leq q \leq C_U$ такое, что

$$C_1^{-1} \varepsilon^{\deg X_j} \|y_{(q)}\| \leq \|x_{(q)}(1)\| \leq C_1 \varepsilon^{\deg X_j} \|y_{(q)}\|, \quad (2.32)$$

$$C_1^{-1} \|y_{(q)}\| \leq \|y\| \leq C_1 \|y_{(q)}\|, \quad C_1^{-1} \|\delta_{\varepsilon^{-1}} x_{(q)}(1)\| \leq \|\delta_{\varepsilon^{-1}} x\| \leq C_1 \|\delta_{\varepsilon^{-1}} x_{(q)}(1)\|,$$

где константа C_1 не зависит от выбора y , $\|y\| = 1$. Поскольку

$$\exp(X_{\delta_\varepsilon y}^B)(u) = \exp(X_{x(1)})(u) = v,$$

используя (2.32), получаем $C_2^{-1} \tilde{\varepsilon} \leq d_{cc}(u, v) \leq C_2 \tilde{\varepsilon}$ для некоторой константы $C_2 = C_2(C_1)$. Так как $d_{cc}^B(u, v) = \tilde{\varepsilon}$, свойство 2.2 доказано.

Следствие 2.2. Тожественное отображение $\text{Id} : \tilde{O} \rightarrow \tilde{O}$ является билипшицевым отображением метрических пространств (\tilde{O}, d_{cc}) , (\tilde{O}, d_{cc}^B) .

Следствие 2.3. Пусть $\mathcal{B}^B(u, r)$ — шар в метрике Карно — Каратеодори пространства (O^B, d_{cc}^B) . Тогда найдутся положительные константы γ , r_0 , зависящие от ε , ε_B , N , C_U , $\|B\|$, где B — матрица (2.3), такие, что для всякой точки $v \in \tilde{O}$ и для всякого $r \leq r_0$ выполняется $\text{Vox}_{cc}^B(v, \gamma^{-1}r) \subset \mathcal{B}^B(v, r) \subset \text{Vox}_{cc}^B(v, \gamma r)$.

Доказательство. Заметим, что метрики Карно — Каратеодори ρ и ρ^B пространств Карно — Каратеодори (O, d_{cc}) и (O^B, d_{cc}^B) эквивалентны. Поэтому следствие 2.3 вытекает из теоремы Валл-Вох (см. введение) и свойства 2.2.

Известно (см., например, [30]), что отображение

$$\vartheta_g^{B,C} : (x_1, \dots, x_N) \mapsto \exp(x_N C_N X_N^B) \circ \dots \circ \exp(x_1 C_1 X_1^B)(g), \quad C_i = \text{const} > 0,$$

будет C^{M+1-C_U} -гладким диффеоморфизмом некоторого шара $B_e^N(0, \bar{\varepsilon}_g^{B,C})$ в некоторую окрестность $\bar{O}_g^{B,C} \subset U$ точки g . Пусть $\bar{O}^{B,C} \subset U$ — область такая, что для каждой точки $g \in \bar{O}^{B,C}$ выполняется

$$\bar{O}^{B,C} \subset \vartheta_g^B(B_e(0, \bar{\varepsilon}^{B,C})) \subset U, \quad \text{где } \bar{\varepsilon}^{B,C} = \inf\{\bar{\varepsilon}_g^{B,C} \mid g \in \bar{O}^{B,C}\}.$$

Определим следующую метрическую функцию:

$$d_{cc}^{B,C}(u, g) = \max\{|x_i|^{1/\deg X_i} \mid u = \exp(x_N C_N X_N^B) \circ \dots \circ \exp(x_1 C_1 X_1^B)(g)\}, \quad (2.33)$$

и пусть $\text{Vox}_{cc}^{B,C}(v, R) = \{u \in \bar{O}^{B,C} \mid d_{cc}^{B,C}(u, v) < R\}$.

Свойство 2.3. Найдутся положительные числа $\varepsilon_0, C_i, i = 0, \dots, N$, такие, что

$$\text{Box}_{cc}^B(v, C_0^{-1}\varepsilon) \subset \text{Box}_{cc}^{B,C}(v, \varepsilon) \subset \text{Box}_{cc}^B(v, C_0\varepsilon), \quad v \in O^B \cap \overline{O}^{B,C}, \quad \varepsilon < \varepsilon_0.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть $C_i = 1$ для $i = 1, \dots, h_1$. Рассмотрим числа $\varepsilon_i \leq \varepsilon^i, i = 1, \dots, N$. Последовательно применяя лемму 2.8, получаем

$$g_1 = \exp(\varepsilon_{h_1} X_{h_1}^B) \circ \dots \circ \exp(\varepsilon_1 X_1^B)(g) = \exp\left(\sum_{i=1}^{h_1} (\varepsilon_i + v_i^1) X_i^B + \sum_{i=h_1+1}^N v_i^1 X_i^B\right)(g),$$

где

$$v_i^1 = \begin{cases} O(\varepsilon^2), & 1 \leq i \leq h_1, \\ O(\varepsilon^i), & i > h_1, \end{cases}$$

равномерно в $O^B \cap \overline{O}^{B,C}$. Далее, по лемме 2.8

$$\begin{aligned} g_2 &= \exp(\varepsilon_{h_2} C_{h_2} X_{h_2}^B) \circ \dots \circ \exp(\varepsilon_{h_1+1} C_{h_1+1} X_{h_1+1}^B)(g_1) \\ &= \exp\left(\sum_{i=1}^{h_2} (C_i \varepsilon_i + v_i^2) X_i^B + \sum_{i=h_2+1}^N v_i^2 X_i^B\right)(g), \end{aligned}$$

где

$$v_i^2 = \begin{cases} O(\varepsilon^2), & 1 \leq i \leq h_1, \\ O(\varepsilon^i), & i > h_1, \end{cases}$$

равномерно в $O^B \cap \overline{O}^{B,C}$. Заметим, что $v_i^2 - v_i^1 = o(\varepsilon^i), i \leq h_2$. Мы выбираем константы $C_i, h_1 < i \leq h_2$ таким образом, чтобы $\frac{C_i}{100} > \frac{|v_i^2|}{\varepsilon^2}$ равномерно в $O^B \cap \overline{O}^{B,C}$. Пусть на k -м шаге для некоторых констант $C_i > 0, 1 \leq i \leq h_k$, имеем

$$g_k = \exp\left(\sum_{i=1}^{h_k} (C_i \varepsilon_i + v_i^k) X_i^B + \sum_{i=h_k+1}^N v_i^k X_i^B\right)(g),$$

где

$$v_i^k = \begin{cases} O(\varepsilon^2), & 1 \leq i \leq h_1, \\ O(\varepsilon^i), & i > h_1, \end{cases}$$

равномерно в $O^B \cap \overline{O}^{B,C}$ и равномерно в $O^B \cap \overline{O}^{B,C}$ для $h_1 < i \leq h_k$ выполняются оценки $\frac{C_i}{100} > \frac{|v_i^k|}{\varepsilon^{k+1}}$. Последовательно применяя лемму 2.8, получаем

$$\begin{aligned} g_{k+1} &= \exp(\varepsilon_{h_{k+1}} C_{h_{k+1}} X_{h_{k+1}}^B) \circ \dots \circ \exp(\varepsilon_{h_k+1} C_{h_k+1} X_{h_k+1}^B)(g_k) \\ &= \exp\left(\sum_{i=1}^{h_{k+1}} (C_i \varepsilon_i + v_i^{k+1}) X_i^B + \sum_{i=h_{k+1}+1}^N v_i^{k+1} X_i^B\right)(g), \end{aligned}$$

где

$$v_i^{k+1} = \begin{cases} O(\varepsilon^2), & 1 \leq i \leq h_1, \\ O(\varepsilon^i), & i > h_1, \end{cases}$$

равномерно в $O^B \cap \overline{O}^{B,C}$. Заметим, что $v_i^{k+1} - v_i^k = o(\varepsilon^i), h_k < i \leq h_{k+1}$. Мы выбираем константы $C_i, h_k < i \leq h_{k+1}$, таким образом, чтобы $\frac{C_i}{100} > \frac{|v_i^{k+1}|}{\varepsilon^{k+1}}$. Определив по индукции константы C_i , мы можем утверждать, что

$$\exp(\varepsilon_N C_N X_N^B) \circ \dots \circ \exp(\varepsilon_1 C_1 X_1^B) = \exp\left(\sum_{i=1}^N (C_i \varepsilon_i + f_i) X_i^B\right)(g), \quad (2.34)$$

причем

$$\frac{C_i}{100} > \frac{|f_i|}{\varepsilon^{\deg X_i}} \quad (2.35)$$

равномерно в $O^B \cap \bar{O}^{B,C}$. Рассмотрим множество $\partial \text{Вох}_{cc}^B(v, \varepsilon)$. Из (2.34), (2.35) вытекает, что для каждой точки $w \in \partial \text{Вох}_{cc}^{B,C}(v, \varepsilon)$ выполняется $d_{cc}^B(w, v) > \varepsilon/2$. Поэтому в силу диффеоморфности отображения $\vartheta_g^{B,C}$ имеем $\text{Вох}_{cc}^{B,C}(v, \varepsilon/2) \subset \text{Вох}_{cc}^{B,C}(v, \varepsilon)$. Пусть $C = \max\{C_i \mid i = 1, \dots, N\}$. Тогда из (2.34), (2.35) получим, что для любой точки $z \in \text{Вох}_{cc}^{B,C}(v, \varepsilon)$ выполняется $d_{cc}^B(v, z) \leq 2C\varepsilon$, откуда $\text{Вох}_{cc}^{B,C}(v, \varepsilon) \subset \text{Вох}_{cc}^B(v, 2C\varepsilon)$.

Следствие 2.4. Метрическая функция $d_{cc}^{B,C}$ является на $O^B \cap \bar{O}^{B,C}$ квазиметрикой, локально эквивалентной d_{cc}^B .

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. П. 1 определения 2.4 вытекает из диффеоморфности отображения $\vartheta_g^{B,C}$, пп. 2, 3 — из свойств 2.1, 2.3.

Следствие 2.5. Рассмотрим на $\bar{O}^{B,C'}$ следующую метрическую функцию:

$$d_{cc}^{B,C'}(u, g) = \max\{|x_i|^{1/\deg X_i} \mid u = \exp(x_N C'_N X_N^B) \circ \dots \circ \exp(x_1 C'_1 X_1^B)(g)\},$$

где $C'_i = \text{const} > 0$. Тогда $d_{cc}^{B,C'}$ — квазиметрика, локально эквивалентная d_{cc}^B в области $O^B \cap \bar{O}^{B,C} \cap \bar{O}^{B,C'}$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Очевидно, что квазиметрики $d_{cc}^{B,C'}$, $d_{cc}^{B,C}$ эквивалентны в области $\bar{O}^{B,C} \cap \bar{O}^{B,C'}$. С другой стороны, по свойству 2.4 квазиметрики $d_{cc}^{B,C}$, d_{cc}^B локально эквивалентны в $O^B \cap \bar{O}^{B,C}$. Следовательно, квазиметрики $d_{cc}^{B,C'}$, d_{cc}^B локально эквивалентны в $O^B \cap \bar{O}^{B,C} \cap \bar{O}^{B,C'}$.

§ 3. Нильпотентный касательный конус

3.1. Построение нильпотентного касательного конуса в выделенной точке. Рассмотрим на множестве $\text{Вох}_{cc}^B(g, \varepsilon r_0) \subset O$ набор векторных полей $\{\varepsilon^i X_i^B\} = \{X_i^{\varepsilon, B}\}$, $i = 1, \dots, N$. Используя (2.7), (2.22), (2.24), запишем

$$\begin{aligned} \exp(X_{\delta_\varepsilon y}^B) \circ \exp(X_{\delta_\varepsilon x})(g) &= \exp\left(\sum_{k=1}^N \varepsilon^k X_k^{f_k}\right) \circ \exp(X_{\delta_\varepsilon x})(g) \\ &= \exp\left(\sum_{i=1}^N P_i^f(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon e) X_i\right)(g), \end{aligned} \quad (3.1)$$

где $f = (f_1, \dots, f_N)$, $f_k = \varepsilon^{-k} P_k^{\delta_\varepsilon y}$ из (2.24), e из обозначений 2.1. Ввиду леммы 2.5

$$P_i^f(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon e) = \bar{P}_i^f(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon e) + R_i^f(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon e). \quad (3.2)$$

Используя лемму 2.6, получаем, что в системе координат θ_g^{-1} значения векторных полей $\{(\theta_g^{-1})_* X_i^{\varepsilon, B}\} = \{\tilde{X}_i^{\varepsilon, B}\}$, $i = 1, \dots, N$, в точке $\delta_\varepsilon x \in \theta_g^{-1}(\text{Вох}_{cc}(g, \varepsilon r_0))$ совпадают со столбцами матрицы

$$\left. \frac{\partial(P_1^f, \dots, P_N^f)}{\partial(y_1, \dots, y_N)}(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon e) \right|_{(y_1, \dots, y_N) = (0, \dots, 0)}. \quad (3.3)$$

Предложение 3.1. *Имеет место сходимость*

$$(\delta_{\varepsilon^{-1}})_* \tilde{X}_i^{\varepsilon, B} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \sum_{l=h_{i-1}+1}^{h_i} b_{l,i}(g) \hat{X}_l^0, \quad i = 1, \dots, N,$$

равномерно на $\theta_g^{-1}(\text{Вох}_{cc}(g, r_0))$, и векторные поля $\{\hat{X}_i^0\}$ образуют базис градуированной алгебры Ли.

Напомним [22], что алгебра \mathcal{R} называется *градуированной*, если $\mathcal{R} = \bigoplus_{i=1}^r V_r$ и $[V_i, V_j] \subset V_{i+j}$ для $i+j \leq r$, $[V_i, V_j] = 0$ для $i+j > r$. Заметим, что градуированная алгебра всегда нильпотентна (степени r).

Лемма 3.1. *Пусть $\tilde{X}_i^{\varepsilon, A} = (\theta_g^B)^{-1} X_i^{\varepsilon, B}$. Тогда $(\delta_{\varepsilon^{-1}})_* \tilde{X}_i^{\varepsilon, A} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \hat{X}_i^{0, A}$, $1 \leq i \leq N$, равномерно на $(\theta_g^B)^{-1}(\text{Вох}_{cc}^B(g, r_0))$ и векторные поля $\{\hat{X}_i^{0, A}\}$ образуют базис градуированной алгебры Ли.*

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО ЛЕММЫ 3.1. Обозначим через $(\hat{z}_{i,\varepsilon}^{1,A}, \dots, \hat{z}_{i,\varepsilon}^{N,A})$ значение векторного поля $\tilde{X}_i^{\varepsilon, A}$ в точке $\delta_\varepsilon x$, образованное компонентами i -го столбца матрицы

$$\frac{\partial(P_1^A, \dots, P_N^A)}{\partial(y_1, \dots, y_N)}(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon y) \Big|_{(y_1, \dots, y_N) = (0, \dots, 0)}, \quad (3.4)$$

где P_i^A из леммы 2.8. Используя лемму 2.8 и (3.4), получаем

$$\begin{aligned} \hat{z}_{i,\varepsilon}^{j,A} &= \frac{\partial P_j^A(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon y)}{\partial y_i} \Big|_{y=0} = \frac{\partial \bar{P}_j^A(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon y)}{\partial y_i} \Big|_{y=0} + \frac{\partial R_j^A(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon y)}{\partial y_i} \Big|_{y=0} \\ &= \frac{\partial \bar{P}_j^A(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon y)}{\partial y_i} \Big|_{y=0} + \varepsilon^i \frac{\partial R_j^A(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon y)}{\partial(\varepsilon^i y_i)} \Big|_{y=0} \\ &= \varepsilon^i \delta_{ji} + \sum_{\substack{2 \leq |\alpha + e_i| \leq M - C_U, \\ \mathbf{j} \leq |\alpha + e_i|_h}} F_{\alpha, e_i}^{j,A}(g) \varepsilon^{|\alpha + e_i|_h} x^\alpha + \varepsilon^i \rho_i^{j,A}(\delta_\varepsilon x). \end{aligned} \quad (3.5)$$

Пусть $(\delta_{\varepsilon^{-1}})_* \tilde{X}_i^\varepsilon = (\hat{z}_{i,\varepsilon}^{1,*}, \dots, \hat{z}_{i,\varepsilon}^{N,*})$. Из соотношений (3.5) вытекает, что

$$\hat{z}_{i,\varepsilon}^{j,*} = \delta_{ji} + \sum_{\substack{2 \leq |\alpha + e_i| \leq M - C_U, \\ \mathbf{j} \leq |\alpha + e_i|_h}} F_{\alpha, e_i}^{j,A}(g) \varepsilon^{|\alpha + e_i|_h - \mathbf{j}} x^\alpha + \varepsilon^{i-\mathbf{j}} \rho_i^{j,A}(\delta_\varepsilon x). \quad (3.6)$$

Из леммы 2.8 следует, что $\varepsilon^{i-\mathbf{j}} \rho_i^{j,A}(\delta_\varepsilon x) \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0$. Переходя в (3.6) к пределу при $\varepsilon \rightarrow 0$, получаем, что слагаемые, для которых $\deg X_j < |\alpha + e_i|_h$, равномерно на $(\theta_g^B)^{-1}(\text{Вох}_{cc}^B(g, r_0))$ стремятся к 0. Поэтому для каждой точки $x \in (\theta_g^B)^{-1}(\text{Вох}_{cc}^B(g, r_0))$ имеем

$$\begin{aligned} (\delta_{\varepsilon^{-1}})_* \tilde{X}_i^{\varepsilon, A}(x) &= \hat{X}_i^{0, A}(x) + \varepsilon r_i(x) + g_i \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \hat{X}_i^{0, A}(x), \\ g_i &= (\varepsilon^{i-1} \rho_i^{1, A}, \dots, \varepsilon^{i-N} \rho_i^{N, A})(\delta_\varepsilon x). \end{aligned} \quad (3.7)$$

Пусть $\hat{X}_i^{0, A} = (\hat{z}_i^{1, A}, \dots, \hat{z}_i^{N, A})$. Тогда из (3.6), (3.7) и леммы 2.3 получаем

$$\hat{z}_i^{j, A} = \begin{cases} \delta_{ij} & \text{при } j \leq \mathbf{i}; \\ \sum_{\substack{|\alpha + e_i|_h = \mathbf{j}, \\ \alpha > 0}} \hat{F}_{\alpha, e_i}^{j, A}(g) x^\alpha & \text{при } j > \mathbf{i}. \end{cases} \quad (3.8)$$

Поскольку наши рассуждения ограничены некоторой компактной окрестностью начала координат, а $\{(\delta_{\varepsilon-1})_* \tilde{X}_i^{\varepsilon,A}\}$ является набором гладких равномерно ограниченных векторных полей (см. (3.6)), сходимости в соотношениях (3.7) равномерные на $(\theta_g^B)^{-1}(\text{Вох}_{cc}^B(g, r_0))$. Таким образом, каждому векторному полю X_i^B на $(\theta_g^B)^{-1}(\text{Вох}_{cc}^B(g, r_0))$ однозначно соответствует векторное поле $\hat{X}_i^{0,A}$, координаты которого выражаются при помощи (3.8).

Покажем, что на множестве $(\theta_g^B)^{-1}(\text{Вох}_{cc}^B(g, r_0))$ справедлива следующая таблица коммутаторов:

$$[\hat{X}_i^{0,A}, \hat{X}_j^{0,A}] = \sum_{\mathbf{k}=\mathbf{i}+\mathbf{j}} \hat{C}_{ijk}^A \hat{X}_k^{0,A}, \quad \hat{C}_{ijk}^A = C_{ijk}^A(g) = \text{const}. \quad (3.9)$$

Используя (2.6), (3.6), (3.7) и лемму 2.8, для каждой точки $x \in \theta_g^{-1}(\text{Вох}_{cc}(g, r_0))$ имеем

$$\begin{aligned} [(\delta_{\varepsilon-1})_* \tilde{X}_i^{\varepsilon,A}, (\delta_{\varepsilon-1})_* \tilde{X}_j^{\varepsilon,A}](x) &= (\delta_{\varepsilon-1})_* \varepsilon^{\mathbf{i}+\mathbf{j}} [\tilde{X}_i^A, \tilde{X}_j^A](x) \\ &= \sum_{\mathbf{k} \leq \mathbf{i}+\mathbf{j}} C_{ijk}^A(\theta_g(\delta_\varepsilon x)) \cdot (\delta_{\varepsilon-1})_* \varepsilon^{\mathbf{i}+\mathbf{j}-\mathbf{k}} \tilde{X}_k^{\varepsilon,A}(x) \\ &= \sum_{\mathbf{k} \leq \mathbf{i}+\mathbf{j}} C_{ijk}^A(\theta_g(\delta_\varepsilon x)) \varepsilon^{\mathbf{i}+\mathbf{j}-\mathbf{k}} (\hat{X}_k^{0,A} + \varepsilon r_k + g_k)(x) \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \sum_{\mathbf{k}=\mathbf{i}+\mathbf{j}} \hat{C}_{ijk}^A \hat{X}_k^{0,A}(x). \end{aligned} \quad (3.10)$$

Рассмотрим функции $\rho_i^{j,A}$ из леммы 2.8. Заметим, что

$$\frac{\partial \rho_i^{j,A}}{\partial x_k} = o(\|x\|^{M-C_U-2}), \quad i, j, k = 1, \dots, N.$$

Так как $M \geq 2C_U$, для компонент вектор-функции g_i из (3.7) получаем

$$\varepsilon^{\mathbf{i}-\mathbf{j}} \frac{\partial \rho_i^{j,A}}{\partial x_k} = \varepsilon^{\mathbf{i}+\mathbf{k}-\mathbf{j}} \frac{\partial \rho_i^{j,A}(\delta_\varepsilon x)}{\partial(\varepsilon^{\mathbf{k}} x_k)} = \frac{o(\|\delta_\varepsilon x\|^{M-C_U-2})}{\varepsilon^{\mathbf{j}-\mathbf{i}-\mathbf{k}}} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0.$$

Отсюда с использованием (3.7) вытекает, что

$$\begin{aligned} [\delta_{\varepsilon-1}^* \tilde{X}_i^{\varepsilon,A}, \delta_{\varepsilon-1}^* \tilde{X}_j^{\varepsilon,A}](x) &= [\hat{X}_i^{0,A} + \varepsilon r_i + g_i, \hat{X}_j^{0,A} + \varepsilon r_j + g_j](x) \\ &= [\hat{X}_i^{0,A}, \hat{X}_j^{0,A}](x) + o(1) \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} [\hat{X}_i^{0,A}, \hat{X}_j^{0,A}](x). \end{aligned} \quad (3.11)$$

В силу гладкости векторных полей $(\delta_{\varepsilon-1})_* \tilde{X}_i^{\varepsilon,A}$ и вектор-функций g_i, r_i сходимости (3.10), (3.11) на множестве $(\theta_g^B)^{-1}(\text{Вох}_{cc}^B(g, r_0))$ равномерные. Таким образом, (3.9) следует из (3.10), (3.11).

Обозначим символом $V_i^{0,A}$ векторное подрасслоение, натянутое на векторные поля $\hat{X}_i^{0,A}$, $h_{i-1} < i \leq h_i$, и пусть $V^{0,A}$ — алгебра Ли, образованная векторными полями $\hat{X}_i^{0,A}$, $i = 1, \dots, N$. Из (3.8) вытекает, что $V^{0,A} = \bigoplus_{i=1}^{C_U} V_i^{0,A}$.

Поэтому с учетом (3.9) алгебра Ли $V^{0,A}$ является (в некоторой окрестности начала координат) градуированной.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО ПРЕДЛОЖЕНИЯ 3.1. Обозначим через $\{\hat{X}_i^0\}$ набор векторных полей, который получается применением леммы 3.1 к набору векторных полей $\{\tilde{X}_i^\varepsilon\}$. Рассмотрим векторные поля

$$\tilde{X}_i^{f_i} = (\theta_g^{-1})_* X_i^{f_i} = \sum_{j=1}^N z_i^{j,f_i} \frac{\partial}{\partial x_j}, \quad i = 1, \dots, N,$$

из леммы 2.6. Пусть $f = \delta_\varepsilon t$ для некоторой гладкой вектор-функции $t = (t_1, \dots, t_N)$. Тогда, используя леммы 2.6, 2.7, для каждого векторного поля $\tilde{X}_i^{f_i}$, $i = 1, \dots, N$, в точке $\delta_\varepsilon x \in \theta_g^{-1} \text{Вох}_{cc}(g, \varepsilon r)$ имеем следующее координатное представление:

$$z_i^{j, f_i} = \delta_{ji} \varepsilon^i t_i(g) + \sum_{\substack{2 \leq |\alpha + e_i| \leq M - C_U, \\ \mathbf{j} \leq |\alpha + e_i|_h}} F_{\alpha, e_i}^{j, f} \varepsilon^{|\alpha + e_i|_h} x^\alpha + \rho_i^{j, f}(\delta_\varepsilon x), \quad (3.12)$$

$$\rho_i^{j, f}(\delta_\varepsilon x) = \left. \frac{\partial R_j^f(\delta_\varepsilon x, y)}{\partial y_i} \right|_{y=0} = \varepsilon^i o(\|\delta_\varepsilon x\|^{M - C_U - 1}) = o(\varepsilon^{M - C_U}),$$

$$F_{\alpha, e_i}^{j, f}(g) = t_i(g) \hat{F}_{\alpha, e_i}^j(g) \quad \text{в случае } \mathbf{j} = |\alpha + e_i|_h.$$

Тогда из леммы 3.1 и соотношений (3.12) получаем, что

$$(\delta_{\varepsilon^{-1}})_* \tilde{X}_i^f \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} t_i(g) \hat{X}_i^0, \quad i = 1, \dots, N. \quad (3.13)$$

Используя (3.13) и (2.2), для каждого $i = 1, \dots, N$ имеем

$$\begin{aligned} (\delta_{\varepsilon^{-1}})_* \tilde{X}_i^{\varepsilon, B} &= \varepsilon^i (\delta_{\varepsilon^{-1}})_* \tilde{X}_i^B \\ &= \varepsilon^i (\delta_{\varepsilon^{-1}})_* \left(\sum_{k=1}^{h_i} b_{k, i} X_k \right) = \sum_{k=1}^{h_i} (\delta_{\varepsilon^{-1}})_* \varepsilon^i b_{k, i} X_k \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \sum_{k=h_{i-1}+1}^{h_i} b_{k, i}(g) \hat{X}_k^0 \end{aligned}$$

равномерно на $\theta_g^{-1}(\text{Вох}_{cc}(g, r_0))$. Предложение 3.1 доказано.

Введем обозначения $\hat{X}_i^A = (\theta_g^B)_* \hat{X}_i^{0, A}$, $\hat{X}_i = (\theta_g)_* \hat{X}_i^0$, $i = 1, \dots, N$.

Следствие 3.1. На множестве $\text{Вох}_{cc}^B(g, r_0)$ имеют место следующие равномерные сходимости:

$$\begin{aligned} (\Delta_{\varepsilon^{-1}}^B)_* X_i^{\varepsilon, B} &\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \hat{X}_i^A, \\ [(\Delta_{\varepsilon^{-1}}^B)_* X_i^{\varepsilon, B}, (\Delta_{\varepsilon^{-1}}^B)_* X_j^{\varepsilon, B}] &\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} [\hat{X}_i^A, \hat{X}_j^A]. \end{aligned} \quad (3.14)$$

Доказательство. С учетом C^{M+1-C_U} -гладкости диффеоморфизма θ_g^B сходимости (3.14) вытекают из (3.7), (3.11).

Следствие 3.2. Набор векторных полей $\{\hat{X}_i^A\}$ удовлетворяет следующей таблице коммутаторов на $\text{Вох}_{cc}^B(g, r_0)$:

$$[\hat{X}_i^A, \hat{X}_j^A] = \sum_{\mathbf{k}=\mathbf{i}+\mathbf{j}} \hat{C}_{ijk}^A \hat{X}_k^A, \quad (3.15)$$

где константы \hat{C}_{ijk}^A из (3.9).

Доказательство. Поскольку отображение θ_g^B является C^{M+1-C_U} -гладким диффеоморфизмом, то $[(\theta_g^B)_* \hat{X}_i^{0, A}, (\theta_g^B)_* \hat{X}_j^{0, A}] = (\theta_g^B)_* [\hat{X}_i^{0, A}, \hat{X}_j^{0, A}]$ (см., например, [26]). Поэтому следствие 3.2 вытекает из (3.9) и следствия 3.1.

Следствие 3.3. Для $u \in \text{Box}_{cc}^B(g, r_0)$ выполняется равенство

$$\tau^i \widehat{X}_i^A(\Delta_\tau^B u) = (\Delta_\tau^B)_* \widehat{X}_i^A(u),$$

где $\tau > 0$, $i = 1, \dots, N$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Из (3.8) получаем, что для $x \in \theta_g^{-1}(\text{Box}_{cc}^B(g, r_0))$ выполняется тождество $(\delta_\tau)_* \widehat{X}_i^{0,A}(x) = \tau^i \widehat{X}_i^{0,A}(\delta_\tau x)$, откуда в силу C^{M+1-C_U} -гладкости диффеоморфизма θ_g^B вытекает следствие 3.3.

Из (3.8) и диффеоморфности отображения θ_g^B следует, что в каждой точке $u \in \widehat{O}_g$, где \widehat{O}_g — некоторая окрестность точки g , значения векторных полей \widehat{X}_k^A , $k = 1, \dots, N$, образуют базис векторного пространства $T_u \widehat{O}_g$. Отображение

$$\hat{\theta}_u^B : (x_1, \dots, x_N) \mapsto \exp\left(\sum_{i=1}^N x_i \widehat{X}_i^A\right)(u), \quad \hat{\theta}_g(0) = \hat{\theta}_u(0, \dots, 0) = u,$$

является гладким диффеоморфизмом некоторого евклидова шара $B_e^N(0, \hat{\epsilon}_u^B)$, где $\hat{\epsilon}_u^B$ — достаточно малое положительное число, в некоторую окрестность $\widehat{O}_u^B \subset U$ точки u и задает систему координат 1-го рода в \widehat{O}_u^B . Символом \mathcal{O}_g^B обозначается далее некоторая область из U такая, что для каждой точки $u \in \mathcal{O}_g^B$ выполняется

$$\mathcal{O}_g^B \subset \hat{\theta}_u^B(B_e^N(0, \hat{\epsilon}^B)) \subset U, \quad \text{где } \hat{\epsilon}^B = \inf\{\hat{\epsilon}_u^B \mid u \in \mathcal{O}_g^B\}.$$

Можно полагать, не уменьшая общности, что $\hat{\epsilon}^B = \epsilon^B$, $\mathcal{O}_g^B = O^B$. Используя известные результаты теории групп и алгебр Ли (см., например, [31]), определим касательный конус пространства Карно — Каратеодори в выделенной точке g .

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 3.1. Локальная группа Ли $(\mathcal{O}_g^B, d_c^{g,B})$ с групповой операцией

$$\begin{aligned} \hat{x} \cdot \hat{y} &= \exp\left(\sum_{i=1}^N y_i \widehat{X}_i^A\right) \circ \exp\left(\sum_{i=1}^N x_i \widehat{X}_i^A\right)(g) \\ &= \exp\left(\sum_{i=1}^N y_i \widehat{X}_i^A\right)(x) = \exp\left(\sum_{i=1}^N z_i \widehat{X}_i^A\right)(g), \end{aligned}$$

где величины z_i однозначно определяются при помощи (3.15) и леммы 2.8, с соответствующим квазирасстоянием Карно — Каратеодори $d_c^{g,B}$ называется *нильпотентным касательным конусом* пространства Карно — Каратеодори (O^B, d_{cc}^B) в выделенной точке $g \in O^B$.

3.2. Свойства нильпотентного касательного конуса. Введем обозначения

$$X_x^{\epsilon,B} = \sum_{i=1}^N x_i X_i^{\epsilon,B}, \quad \widehat{X}_x^{\epsilon,B} = \sum_{i=1}^N x_i \widehat{X}_i^{\epsilon,B}.$$

Определим функции

$$z_i^A = z_i^A(x, y) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{P_i^A(\delta_\epsilon x, \delta_\epsilon y)}{\epsilon^{\deg X_i}},$$

где P_i^A из леммы 2.8. Из лемм 2.3, 2.8 вытекает, что

$$z_i^A(x, y) = x_i + y_i, \quad 1 \leq i \leq h_1, \quad (3.16)$$

$$z_i^A(x, y) = x_i + y_i + \sum_{|\alpha|_h + |\beta|_h = k} \widehat{F}_{\alpha, \beta}^{i, A} x^\alpha y^\beta = x_i + y_i + \sum_{\substack{k, m=1, \\ k > m}}^N \sum_{\substack{\gamma, \delta, \gamma + \delta > 0, \\ |\gamma + \delta + e_k + e_m|_h = i}} \widehat{G}_{\gamma, \delta, k, m}^{j, A} x^\gamma \cdot y^\delta (x_k y_m - x_m y_k), \quad h_{k-1} < i \leq h_k.$$

Лемма 3.2. Для каждого $i = 1, \dots, N$ величины z_i из определения 3.1 совпадают с z_i^A из (3.16).

Доказательство. Из следствия 3.1 и теорем о единственности и непрерывной зависимости решений обыкновенных дифференциальных уравнений от параметров [28] вытекает сходимость

$$\exp((\Delta_{\varepsilon^{-1}}^{B-1})_* X_y^{\varepsilon, B}) \circ \exp((\Delta_{\varepsilon^{-1}}^{B-1})_* X_x^{\varepsilon, B})(g) \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \exp(\widehat{X}_y^A) \circ \exp(\widehat{X}_x^A)(g).$$

С другой стороны, по лемме 2.8 имеем

$$\exp((\Delta_{\varepsilon^{-1}}^{B-1})_* X_y^{\varepsilon, B}) \circ \exp((\Delta_{\varepsilon^{-1}}^{B-1})_* X_x^{\varepsilon, B})(g) = \exp\left(\sum_{i=1}^N \frac{P_i^A(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon y)}{\varepsilon^{\deg X_i}} (\Delta_{\varepsilon^{-1}}^{B-1})_* X_i^{\varepsilon, B}\right)(g).$$

Тогда, используя (3.14), получаем

$$z_i = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{P_i^A(\delta_\varepsilon x, \delta_\varepsilon y)}{\varepsilon^{\deg X_i}} = z_i^A.$$

Предложение 3.2. Имеет место равенство

$$\exp\left(\sum_{i=1}^N \alpha_i \widetilde{X}_i^{1, A}\right)(0) = \exp\left(\sum_{i=1}^N \alpha_i \widehat{X}_i^{0, A}\right)(0), \quad \|(\alpha_1, \dots, \alpha_N)\| < \epsilon^B.$$

Доказательство. Пусть

$$\exp\left(s \sum_{i=1}^N \alpha_i X_i^B\right)(g) = I(s), \quad s \in [0, 1].$$

Из определения отображения θ_g^B вытекает, что

$$(\theta_g^B)^{-1}(I(s)) = \exp\left(s \sum_{i=1}^N \alpha_i \widetilde{X}_i^{1, A}\right)(0) = (s\alpha_1, \dots, s\alpha_N).$$

Из леммы 3.2 следует, что векторное поле $\widehat{X}_i^{0, A}$ является i -м столбцом матрицы

$$\left. \frac{\partial(z_1^A, \dots, z_N^A)}{\partial(y_1, \dots, y_N)} \right|_{(y_1, \dots, y_N) = (0, \dots, 0)}. \quad (3.17)$$

Рассмотрим задачу Коши

$$\dot{x}(s) = \sum_{i=1}^N \alpha_i \widehat{X}_i^{0, A}(s), \quad x(0) = 0, \quad s \in [0, 1],$$

и пусть $x(s) = (x_1(s), \dots, x_N(s))$ — ее решение. Покажем, что

$$x(s) = (\theta_g^B)^{-1}(I(s)).$$

Из (3.8) следует, что

$$x_k(s) = s\alpha_k, \quad 1 \leq k \leq h_1. \quad (3.18)$$

Рассмотрим $x_k(s)$ для $h_1 < k \leq h_2$. Используя (3.8), (3.16)–(3.18), получаем

$$\dot{x}_k = \alpha_k + \sum_{|e_i+e_j|_h=2} \widehat{F}_{e_i,e_j}^{k,A} (\alpha_i x_j - \alpha_j x_i) = \alpha_k.$$

Таким образом, $x_k(s) = s\alpha_i$ для $h_1 < k \leq h_2$. Теперь предположим, что для некоторого натурального числа $t < C_U$ доказаны тождества

$$x_k(s) = s\alpha_k, \quad 1 \leq k \leq h_t. \quad (3.19)$$

Используя (3.8), (3.16), (3.17), (3.19), для $h_t < k \leq h_{t+1}$ получаем

$$\dot{x}_k = \alpha_k + \sum_{\substack{l,m=1, \\ l>m}}^{h_t} \sum_{\substack{\gamma \geq 0, \\ |\gamma+e_l+e_m|_h=\mathbf{k}}} \widehat{G}_{\gamma,0,l,m}^{j,A} x^\omega (x_l \alpha_m - x_m \alpha_l). \quad (3.20)$$

Из (3.19) и условий суммирования в (3.20) следует, что $x_k = s\alpha_k$. Предложение 3.2 доказано.

Следствие 3.4. *Справедливо равенство*

$$\exp\left(\sum_{i=1}^N \alpha_i X_i^B\right)(g) = \exp\left(\sum_{i=1}^N \alpha_i \widehat{X}_i^A\right)(g), \quad \|(\alpha_1, \dots, \alpha_N)\| < \epsilon^B.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Следствие 3.4 вытекает из диффеоморфности отображения θ_g^B и предложения 3.2.

Обозначим

$$\text{Вох}_c^{g,B}(x, r) = \{y \in (\mathcal{O}_g^B, d_c^{g,B}) \mid d_c^{g,B}(x, y) < r\},$$

где $x \in (\mathcal{O}_g^B, d_c^{g,B})$. Ввиду следствия 3.4 имеем $\text{Вох}_c^{g,B}(g, r) = \text{Вох}_{cc}^B(g, r)$.

Рассмотрим следующую *групп-алгебру* \mathbb{G} (см. [26]). Ее элементы x отождествляются с точками из \mathbb{R}^N : $x = (x_1, \dots, x_N) = \sum_{i=1}^N x_i e_i$, касательное пространство в начале координат представляет собой прямую сумму подпространств $\bigoplus_{i=1}^{C_U} V_i'(0)$, где каждое $V_i'(0)$ натянуто на векторы $e_{h_{i-1}+1}, \dots, e_{h_i}$, удовлетворяющие следующей таблице коммутаторов:

$$[e_i, e_j] = \sum_{\mathbf{k}=i+j} \widehat{C}_{ijk}^A e_k. \quad (3.21)$$

Операцию умножения слева (групповую операцию) на \mathbb{G} определим формально, используя (3.21), посредством формул (1.5), (1.6):

$$\begin{aligned} (x_1, \dots, x_N) \cdot (y_1, \dots, y_N) &= \exp\left(\sum_{i=1}^N y_i e_i\right) \circ \left(\sum_{i=1}^N x_i e_i\right)(0) \\ &= \exp\left(\sum_{i=1}^{\infty} Z_i\right)(0) = \exp\left(\sum_{i=1}^N z_i e_i\right)(0) = (z_1, \dots, z_N). \end{aligned} \quad (3.22)$$

Из таблицы (3.21) вытекает, что «бесконечный» ряд $\sum_{i=1}^{\infty} Z_i$ из (3.22) на самом деле обрывается на шаге C_U . Базис левоинвариантных векторных полей группы \mathbb{G} в каждой точке x составляют вектор-столбцы матрицы

$$\frac{\partial(z_1, \dots, z_N)}{\partial(y_1, \dots, y_N)} \Big|_{(y_1, \dots, y_N)=(0, \dots, 0)}. \quad (3.23)$$

Предложение 3.3. На $B_e^N(0, \epsilon^B)$ i -й столбец матрицы (3.23) имеет координаты $(\hat{z}_i^{1,A}, \dots, \hat{z}_i^{N,A})$, где $\hat{z}_i^{j,A}$ из (3.8), а функции $z_i = z_i(x, y)$ из (3.22) совпадают с z_i^A из (3.16).

Доказательство. Используя лемму 2.3 и (3.21), получаем, что

$$Z_{n+1} = \sum_{j=1}^N q_j(x, y) e_j, \quad q_j = \sum_{\substack{|\alpha+\beta|=n+1, \\ |\alpha+\beta|_h=j}} \widehat{F}_{\alpha,\beta}^{j,A}(g) x^\alpha \cdot y^\beta. \quad (3.24)$$

Это влечет, в частности, что $Z_{n+1} = 0$ для $n > C_U$ в (3.22). Подставляя Z_{n+1} из (3.24) в (3.22) и учитывая лемму 2.8, заключаем, что функции $z_i = z_i(x, y)$ из (3.22) совпадают с z_i^A из (3.16). Так как векторное поле $\widehat{X}_i^{0,A}$ является i -м столбцом матрицы (3.17), предложение 3.3 доказано.

Следствие 3.5. Коэффициенты z_i в определении 3.1 совпадают с коэффициентами z_i из (3.22) для соответствующих значений $x_i, y_i, i = 1, \dots, N$.

Пусть V_i^A — векторное подрасслоение, натянутое на векторы $\widehat{X}_j^A, h_{i-1} < j \leq h_i, V^A$ — алгебра Ли, образованная векторными полями $\widehat{X}_i^A, i = 1, \dots, N$.

Предложение 3.4. Алгебра Ли V^A стратифицирована [22], т. е.

$$[V_1^A, V_i^A] = \begin{cases} V_{i+1}^A, & i = 2, \dots, C_U - 1, \\ \{0\}, & i = C_U. \end{cases}$$

Доказательство. Используя (2.2), (2.5) и определение векторных полей X_i , см. § 2, для каждого $i > h_1$ на множестве $\text{Вох}_{cc}^B(g, \varepsilon)$ имеем

$$\begin{aligned} X_i^B &= \sum_{k=1}^{h_i} b_{k,i} X_k = \sum_{k=1}^{h_i} b_{k,i} \left(\sum_{\substack{p^k=(p_2^k, \dots, p_i^k) \geq 0, \\ |p^k|+1 \leq k}} \alpha_{p^k} (\text{ad } X_{i_1})^{p_i^k} \dots (\text{ad } X_{i_2})^{p_2^k} X_{i_1} \right) \\ &= \sum_{k=1}^{h_i} b_{k,i} \left(\sum_{i_l=1}^{h_1} \left(\sum_{j=1}^{h_{k-1}} c_{j,i_l} [X_{i_l}, X_j] \right) + \sum_{l < k} c_l X_l \right) \\ &= \sum_{k=1}^{h_i} b_{k,i} \left(\sum_{i_l=1}^{h_1} \left(\sum_{j=1}^{h_{k-1}} c_{j,i_l} \left[\sum_{s=1}^{h_1} a_{s,i_l} X_s^B, \sum_{s=1}^{h_j} a_{s,j} X_s^B \right] \right) + \sum_{l < k} c_l \left(\sum_{s=1}^{h_1} a_{s,l} X_s^B \right) \right) \\ &= \sum_{k=1}^{h_1} \sum_{j=1}^{h_{i-1}} \Phi_{kji}^1 [X_k^B, X_j^B] + \sum_{s=1}^{h_{i-1}} \Phi_s^2 X_s^B, \quad (3.25) \end{aligned}$$

где $\deg X_{i_j} = 1$, $j = 1, \dots, l$, $\sum_{j=2}^l p_j^k \leq \mathbf{k} - 1$, α_{p^k} , c_{j,i_l} , c_l , Φ_{kji}^1 , Φ_s^2 — некоторые C^2 -гладкие функции. Используя (3.25), получаем

$$\begin{aligned} X_i^{\varepsilon, B} &= \varepsilon^{\mathbf{i}} \left(\sum_{k=1}^{h_1} \sum_{j=1}^{h_{i-1}} \Phi_{kji}^1 [X_k^B, X_j^B] + \sum_{s=1}^{h_{i-1}} \Phi_s^2 X_s^B \right) \\ &= \sum_{k=1}^{h_1} \varepsilon^{\mathbf{i}-j-1} \sum_{j=1}^{h_{i-1}} \Phi_{kji}^1 [X_k^{\varepsilon, B}, X_j^{\varepsilon, B}] + \varepsilon^{\mathbf{i}-s} \sum_{s=1}^{h_{i-1}} \Phi_s^2 X_s^{\varepsilon, B}. \end{aligned} \quad (3.26)$$

Из следствия 3.1 вытекает, что

$$\begin{aligned} (\Delta_{\varepsilon^{-1}}^B)_* X_i^{\varepsilon, B} &\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \widehat{X}_i^A, \quad (\Delta_{\varepsilon^{-1}}^B)_* \sum_{s=1}^{h_{i-1}} \Phi_s^2 X_s^{\varepsilon, B} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \sum_{s=1}^{h_{i-1}} \widehat{\Phi}_s^2 X_s^A, \quad (3.27) \\ (\Delta_{\varepsilon^{-1}}^B)_* \sum_{j=1}^{h_{i-1}} \Phi_{kji}^1 [X_k^{\varepsilon, B}, X_j^{\varepsilon, B}] &\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \sum_{j=1}^{h_{i-1}} \widehat{\Phi}_{kji}^1 [X_k^A, X_j^A] \end{aligned}$$

равномерно на $\text{Box}_{cc}^B(g, r)$, $\widehat{\Phi}_{kji}^1 = \Phi_{kji}^1(g) = \text{const}$, $\widehat{\Phi}_{kji}^2 = \Phi_{kji}^2(g) = \text{const}$. Тогда, используя (3.26), (3.27), выводим, что

$$\widehat{X}_i^A = \sum_{\substack{k, j \geq 1, \\ \mathbf{k}=1, j+1=\mathbf{i}}} \widehat{\Phi}_{kji}^1 [X_k^A, X_j^A].$$

Следовательно $V_{i+1}^A \subset [V_1^A, V_i^A]$ для $i = 2, \dots, C_U - 1$. Учитывая (3.15), получаем $V_{i+1} = [V_1, V_i]$ для $i = 2, \dots, C_U - 1$ и $[V_1, V_{C_U}] = \{0\}$.

Свойство 3.1. Пусть

$$\exp(\widehat{X}_y^A) \circ \exp(\widehat{X}_x^A)(g') = \exp\left(\sum_{i=1}^N z'_i(x, y) \widehat{X}_i^A\right)(g'), \quad g' \in \mathcal{O}_g^B.$$

Тогда $z'_i(x, y) = z_i^A(x, y)$, где z_i^A из (3.16).

Доказательство. Из (3.15), (3.22), (3.23) и предложения 3.3 имеем

$$\exp\left(\sum_{i=1}^N y_i \widehat{X}_i^{0, A}\right) \circ \exp\left(\sum_{i=1}^N x_i \widehat{X}_i^{0, A}\right)(u) = \exp\left(\sum_{i=1}^N z_i^A \widehat{X}_i^{0, A}\right)(u) \quad (3.28)$$

для каждой точки $u \in B_e(0, \varepsilon^B)$, где z_i^A те же, что и в (3.16). Поэтому свойство 3.1 вытекает из (3.28) и диффеоморфности отображения θ_g^B .

Следствие 3.6. Имеем $d_c^{g, B}(x \cdot a, x \cdot b) = d_c^{g, B}(a, b)$, где $a, b, x \in (\mathcal{O}_g^B, d_c^{g, B})$.

Доказательство. Пусть

$$\exp(\widehat{X}_\alpha^A)(g) = a, \quad \exp(\widehat{X}_\beta^A)(g) = b, \quad \exp(\widehat{X}_y^A)(a) = b,$$

где $\alpha, \beta, y \in B_e(0, \varepsilon^B)$. Из предложения 3.3 имеем $\beta = z^A(a, y)$, а из свойства 3.1 получаем, что $\exp(\widehat{X}_y^A) \circ \exp(\widehat{X}_\alpha^A)(x) = \exp(\widehat{X}_\beta^A)(x)$. С учетом определения квазирасстояния Карно — Каратеодори следствие 3.6 доказано.

Свойство 3.2. Пусть $a, b \in (\mathcal{O}_g^B, d_c^{g,B})$, $a = \exp(\widehat{X}_\alpha^A)(g)$, $b = \exp(\widehat{X}_\beta^A)(a)$, где $\alpha, \beta \in B_\epsilon(0, \epsilon^B)$. Тогда $\Delta_{\epsilon^{-1}}^B \exp(\widehat{X}_{\delta_\epsilon^A}^A) \circ \exp(\widehat{X}_{\delta_\epsilon^A}^A)(g) = a \cdot b$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Свойство 3.2 следует из (3.16).

Следствие 3.7. Пусть $a, b \in (\mathcal{O}_g^B, d_c^{g,B})$, $a = \exp(\widehat{X}_\alpha^A)(g)$, $b = \exp(\widehat{X}_\beta^A)(g)$, где $\alpha, \beta \in B_\epsilon(0, \epsilon^B)$. Тогда $\varepsilon d_c^{g,B}(a, b) = d_c^{g,B}(\Delta_\varepsilon^B a, \Delta_\varepsilon^B b)$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Из теорем существования и единственности решений обыкновенных дифференциальных уравнений [28] следует, что найдется единственное векторное поле \widehat{X}_z^A такое, что $\exp(\widehat{X}_z^A)(\Delta_\varepsilon^B a) = \Delta_\varepsilon^B b$. Из свойства 2.1 вытекает, что $|z_i| \leq C\varepsilon^i$, где $C = \text{const}$. Поэтому, не уменьшая общности, полагаем, что $\exp(\widehat{X}_{\delta_\epsilon^A}^A)(\Delta_\varepsilon^B a) = \Delta_\varepsilon^B b$ для некоторой точки $c \in B_\epsilon^N(0, \epsilon^B)$. Тогда следствие 3.7 вытекает из свойства 3.2 и (3.16).

§ 4. Изоморфизм нильпотентных касательных конусов

Пусть B — матрица (2.3), \widehat{B} — блочно-диагональная $N \times N$ -матрица, получающаяся из матрицы B заменой всех элементов, не принадлежащих блокам $B_{i,i}$, $i = 1, \dots, C_U$, на 0.

Предложение 4.1. Рассмотрим семейство отображений $\delta_{\epsilon^{-1}} \circ \theta_g^{-1} \circ \theta_g^B \circ \delta_\epsilon : B_\epsilon^N(0, \epsilon^B) \rightarrow B_\epsilon^N(0, \epsilon)$. Тогда $\delta_{\epsilon^{-1}} \circ \theta_g^{-1} \circ \theta_g^B \circ \delta_\epsilon \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \widehat{B}(g)$ на $B_\epsilon^N(0, \epsilon')$, $\epsilon' = \epsilon'(\epsilon, \epsilon^B)$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Рассмотрим на $O \cap O^B$ следующую задачу Коши:

$$\dot{u}(s) = \sum_{i=1}^N \varepsilon^i y_i X_i^B(u(s)) = \sum_{i=1}^N y_i X_i^{\varepsilon, B}(s), \quad u(0) = g, \quad s \in [0, 1]. \quad (4.1)$$

Тогда $\theta_g^B \circ \delta_\epsilon(y) = u(1)$. В координатах θ_g^{-1} задача (4.1) имеет вид

$$\dot{x}^\varepsilon(s) = \sum_{i=1}^N y_i \widetilde{X}_i^{\varepsilon, B}(x^\varepsilon(s)), \quad x^\varepsilon(0) = 0, \quad s \in [0, 1]. \quad (4.2)$$

В доказательстве свойства 2.2 установлено, что координаты решения задачи (4.2) удовлетворяют оценкам $|x_i^\varepsilon(s)| \leq \text{const} \varepsilon^i$, $i = 1, \dots, N$. В координатах $\delta_{\epsilon^{-1}} \circ \theta_g^{-1}$ задача (4.1) имеет вид

$$\dot{x}(s) = \sum_{i=1}^N y_i ((\delta_{\epsilon^{-1}})_* \widetilde{X}_i^{\varepsilon, B})(s), \quad x(0) = 0, \quad s \in [0, 1]. \quad (4.3)$$

Пусть $x(s)$ — решение задачи (4.3). Тогда $(\delta_{\epsilon^{-1}} \circ \theta_g^{-1} \circ \theta_g^B \circ \delta_\epsilon)(y) = x(1)$. Из предложения 3.1 следует, что

$$(\delta_{\epsilon^{-1}})_* \widetilde{X}_i^{\varepsilon, B} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \sum_{l=h_{i-1}+1}^{h_i} b_{k,i}(g) \widehat{X}_k^0.$$

Используя теоремы о непрерывной зависимости решений обыкновенных дифференциальных уравнений от параметров [28], мы можем утверждать, что решения систем (4.3), параметризованных при помощи ε , сходятся при $\varepsilon \rightarrow 0$ к

решению «пределной» системы

$$\begin{aligned} \dot{x}(s) &= \sum_{i=1}^N y_i \left(\sum_{k=h_{i-1}+1}^{h_i} b_{k,i}(g) \widehat{X}_k^0 \right) (s) \\ &= \sum_{k=1}^N \left(\sum_{i=h_{k-1}+1}^{h_k} y_i b_{k,i}(g) \right) \widehat{X}_k^0(s), \quad x(0) = 0, \quad s \in [0, 1]. \end{aligned} \quad (4.4)$$

Пусть $x(s)$ — решение задачи (4.4). Имеем $\delta_{\varepsilon-1} \circ \theta_g^{-1} \circ \theta_g^B \circ \delta_\varepsilon \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} L(y) = x$, где $x = x(1)$. Используя предложение 3.2, получаем, что координаты решения задачи (4.4) удовлетворяют соотношениям $x_i(s) = s \sum_{i=h_{k-1}+1}^{h_k} y_i b_{k,i}(g)$. Поэтому

$L(y) = \widehat{B}(g)y = x$. Предложение 4.1 доказано.

Предложение 4.2. Пусть $\widehat{T}, \widehat{T}_B$ — матрицы из вектор-столбцов $\widehat{X}_i, \widehat{X}_i^A$, $i = 1, \dots, N$, соответственно. Тогда $\widehat{T} = (\theta_g)_* \widehat{B}(g) (\theta_g^B)^{-1} (\widehat{T}_B \widehat{B}^{-1}(g))$ на $O \cap O^B$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Рассмотрим матрицы A, B из (2.3), (2.4). Расписывая поэлементно тождество $AB = E$, несложно заметить, что

$$\begin{pmatrix} A_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & A_{2,2} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ \dots & \dots & \dots & A_{C_U, C_U} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & B_{2,2} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ \dots & \dots & \dots & B_{C_U, C_U} \end{pmatrix} = \widehat{A} \widehat{B} = E \Rightarrow \widehat{A} = \widehat{B}^{-1}.$$

Из леммы 3.1 следует, что $(\Delta_{\varepsilon-1})_* X_j^\varepsilon \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \widehat{X}_j$. Учитывая (2.5), имеем

$$\begin{aligned} (\Delta_{\varepsilon-1})_* X_j^\varepsilon &= (\Delta_{\varepsilon-1} \circ \Delta_\varepsilon^B \circ \Delta_{\varepsilon-1}^B)_* \left(\varepsilon^{\deg X_j} \sum_{k=1}^{h_j} a_{k,j} X_k^B \right) \\ &= (\Delta_{\varepsilon-1} \circ \Delta_\varepsilon^B)_* \left((\Delta_{\varepsilon-1}^B)_* \varepsilon^{\deg X_j} \sum_{k=1}^{h_j} a_{k,j} X_k^B \right) = A_\varepsilon B_\varepsilon. \end{aligned} \quad (4.5)$$

Используя предложения 3.1, 4.1, лемму 3.1 и следствие 3.1, получаем, что

$$B_\varepsilon \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \sum_{k=h_{j-1}+1}^{h_j} a_{k,j}(g) \widehat{X}_k^A, \quad A_\varepsilon \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} (\theta_g \circ \widehat{B}(g) \circ (\theta_g^B)^{-1})_*.$$

Предложение 4.2 доказано.

Следствие 4.1. Отображение $\theta_g \circ \widehat{B} \circ (\theta_g^B)^{-1}$ осуществляет локальный изоморфизм пространств $(\mathcal{O}_g \cap \mathcal{O}_g^B, d_c^{g,B}), (\mathcal{O}_g \cap \mathcal{O}_g^B, d_c^g)$.

Предложение 4.3. Предположим, что матрица $(\theta_g^{-1} \circ \theta_g^B)_*$ имеет вид

$$\begin{pmatrix} D_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & D_{2,2} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ \dots & \dots & \dots & D_{C_U, C_U} \end{pmatrix} = D,$$

где $D_{i,i}$ — диагональные блоки размером $(h_i - h_{i-1}) \times (h_i - h_{i-1})$. Тогда отображение $\text{Id} : (\mathcal{O}_g \cap \mathcal{O}_g^B, d_c^g) \rightarrow (\mathcal{O}_g \cap \mathcal{O}_g^B, d_c^{g,B})$ билипшицево.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Рассмотрим в нашем случае выражение A_ε из (4.5). Поскольку матрицы $\delta_{\varepsilon-1}$, δ_ε имеют соответствующий диагональный вид, получаем

$$\begin{aligned} A_\varepsilon &= (\Delta_{\varepsilon-1} \circ \Delta_\varepsilon^B)_* = (\theta_g)_*(\delta_{\varepsilon-1})_*(\theta_g)^{-1}(\theta_g^B)_*(\delta_\varepsilon)_*(\theta_g^B)^{-1} \\ &= (\theta_g)_*(\delta_{\varepsilon-1})_*D(\delta_\varepsilon)_*(\theta_g^B)^{-1} = (\theta_g)_*D(\theta_g^B)^{-1} = (\theta_g)_*(\theta_g^{-1} \circ \theta_g^B)_*(\theta_g^B)^{-1} = E. \end{aligned}$$

Таким образом,

$$A_\varepsilon B_\varepsilon \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \sum_{k=h_{j-1}+1}^{h_j} a_{k,j}(g) \widehat{X}_k^A.$$

Так как $(\Delta_{\varepsilon-1})_* X_j^\varepsilon \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \widehat{X}_j$, то $\widehat{X}_j = \sum_{k=h_{j-1}+1}^{h_j} a_{k,j}(g) \widehat{X}_k^A$. Тогда предложение 4.3 вытекает из следствия 2.2.

Следствие 4.2. Пусть для матрицы B из (2.2) выполняются условия: $B_{i,i} = \text{const}$ для $i = 1, \dots, N$, $B_{i,j} = 0$ для $i \neq j$. Тогда отображение $\text{Id} : (\mathcal{O}_g \cap \mathcal{O}_g^B, d_c^g) \rightarrow (\mathcal{O}_g \cap \mathcal{O}_g^B, d_c^{g,B})$ билипшицево.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Используя (2.2), получаем

$$\theta_g^{-1} \circ \theta_g^B : (y_1, \dots, y_N) \mapsto (x_1, \dots, x_N), \quad x_k = \sum_{j=h_{\mathbf{k}-1}+1}^{\dim h_{\mathbf{k}}} y_j b_{k,j},$$

поэтому $(\theta_g^{-1} \circ \theta_g^B)_* = \frac{\partial(x_1, \dots, x_N)}{\partial(y_1, \dots, y_N)} = B$. Следствие 4.2 вытекает из предложения 4.3.

С использованием доказательства теоремы о cc -дифференцируемости липшицевых отображений [18, 32] в работе [32] доказывается (в других обозначениях), что существует $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \Delta_{\varepsilon-1} \circ \Delta_\varepsilon^B$ и предельное отображение осуществляет изоморфизм соответствующих касательных конусов. При этом сам предел $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \Delta_{\varepsilon-1} \circ \Delta_\varepsilon^B$ в [32] не вычисляется.

ЛИТЕРАТУРА

1. Mitchell J. On Carnot–Carathéodory metrics // J. Differential Geometry. 1985. V. 21. P. 35–45.
2. Petersen V. P. Gromov–Hausdorff convergence in metric space // Differential geometry: Riemannian geometry. Providence, RI: Amer. Math. Soc., 1993. P. 489–504. (Proc. Sympos. Pure Mathematics; V. 54, Pt. 3).
3. Gromov M. Carnot–Caratheodory spaces seen from within // Sub-Riemannian geometry. Basel: Birkhäuser, 1996. P. 79–323.
4. Belläiche A. The tangent space in sub-Riemannian geometry // Sub-Riemannian geometry. Basel: Birkhäuser, 1996. P. 1–78.
5. Vodop'yanov S. K. Sobolev classes and quasiconformal mappings on Carnot–Caratheodory spaces // Geometry, Topology and Physics: Proc. First Brazil–USA Workshop held in Campinas, Brazil, June 30–July 7, 1996. Berlin; New York: Walter de Gruyter & Co, 1997. P. 301–316.
6. Водопьянов С. К. Монотонные функции и квазиконформные отображения на группах Карно // Сиб. мат. журн. 1996. Т. 37, № 6. С. 1269–1295.
7. Montgomery R. A tour of subriemannian geometries, their geodesics and applications. Providence, RI: Amer. Math. Soc., 2002.

8. Capogna L., Garofalo N. Boundary behavior of nonnegative solutions of subelliptic equations in NTA domains for Carnot–Carathéodory metrics // J. Fourier Anal. Appl. 1998. V. 4, N 4. P. 403–432.
9. Nagel A., Stein E. M., Wainger S. Balls and metrics defined by vector fields. I: Basic properties // Acta Math. 1985. V. 155. P. 103–147.
10. Stein E. M. Some geometrical concepts arising in harmonic analysis // Geom. Funct. Anal. 2000. Special Volume. P. 434–453.
11. Gromov M. Groups of polynomial growth and expanding maps // Inst. Hautes Études Sci. Publ. Math. 1981. V. 53. P. 53–73.
12. Gromov M. Structures métriques pour les variétés riemanniennes. Paris: CEDIC, 1981.
13. Pansu P. Métriques de Carnot–Carathéodory et quasiisométries des espaces symétriques de rang un // Ann. Math. (2). 1989. V. 129, N 1. P. 1–60.
14. Koranyi A., Reimann H. M. Foundations for the theory of quasiconformal mappings on the Heisenberg group // Adv. Math. 1995. V. 111. P. 1–87.
15. Vodop'yanov S. K. \mathcal{P} -differentiability on Carnot groups in different topologies and related topics // Труды по анализу и геометрии. Новосибирск: Изд-во Ин-та математики СО РАН. 2000. С. 603–670.
16. Margulis G. A., Mostow G. D. The differential of a quasi-conformal mapping of a Carnot–Carathéodory space // Geom. Funct. Anal. 1995. V. 5, N 2. P. 402–433.
17. Margulis G. A., Mostow G. D. Some remarks on the definition of tangent cones in a Carnot–Carathéodory space // J. Anal. Math. 2000. V. 80. P. 299–317.
18. Водопьянов С. К., Грешнов А. В. О дифференцируемости отображений пространств Карно — Каратеодори // Докл. РАН. 2003. Т. 389, № 5. С. 592–596.
19. Folland G. B. Fonction spectrale et valeurs propres d'une classe d'opérateurs // Comm. Partial Differential Equations. 1976. V. 1. P. 479–519.
20. Folland G. B., Stein I. M. Hardy spaces on homogeneous groups. Princeton: Princeton Univ. Press, 1982. (Math. Notes; 28).
21. Берестовский В. Н. Однородные пространства с внутренней метрикой. Дис. ... докт. физ.-мат. наук. Новосибирск: Институт математики им. С. Л. Соболева. 1988.
22. Rothchild L. P., Stein E. S. Hypoelliptic differential operators and nilpotent groups // Acta Math. 1976. V. 137. P. 247–320.
23. Постников М. М. Дифференциальная геометрия. М.: Наука, 1988.
24. Хелгасон С. Дифференциальная геометрия и симметрические пространства. М.: Мир, 1964.
25. Дынкин Е. Б. Нормированные алгебры Ли и аналитические группы // Успехи мат. наук. 1950. Т. 5, № 1. С. 135–186.
26. Постников М. М. Группы и алгебры Ли. М.: Наука, 1982.
27. Hörmander L. Hypoelliptic second order differential equations // Acta Math. 1967. V. 119. P. 147–171.
28. Понтрягин Л. С. Обыкновенные дифференциальные уравнения. М.: Физматгиз, 1961.
29. Stein E. M. Harmonic analysis: Real-variables methods, orthogonality, and oscillatory integrals. Princeton: Princeton Univ. Press, 1993.
30. Дубровин Б. А., Новиков С. П., Фоменко А. Т. Современная геометрия. М.: Наука, 1984.
31. Понтрягин Л. С. Непрерывные группы. М.: Наука, 1973.
32. Водопьянов С. К., Грешнов А. В. Дифференцируемость отображений в геометрии пространств Карно — Каратеодори // В печати.

*Статья поступила 17 декабря 2004 г.,
окончательный вариант — 27 сентября 2005 г.*

*Грешнов Александр Валерьевич
Институт математики им. С. Л. Соболева СО РАН,
пр. Академика Коптюга, 4, Новосибирск 630090
greshnov@math.nsc.ru*